

Méthodes à retenir :

- Avant de calculer des expressions de dérivées partielles, on justifie rapidement que les fonctions de 2 variables sont de classe  $\mathcal{C}^1$  en ce point, sinon il faut revenir aux limites de taux d'accroissements.

## I. Applications directes du cours

### Exercice 1

Déterminer les ensembles de définition des fonctions suivantes. Lorsqu'elles existent, déterminer les dérivées partielles par rapport à  $x$  et à  $y$  de ces fonctions sur ces ensembles.

- 1)  $f(x, y) = \frac{x - y}{x + y}$ .
- 2)  $g(x, y) = \ln(1 - xy)$ .
- 3)  $h(x, y) = x^y$ .

### Exercice 2

Soit  $f$  définie sur  $\mathbb{R}^2$  par :

$f(x, y) = e^{x-y} + x^2$ , et  $A = (\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$  fixé.

- 1) Déterminer le gradient de  $f$  en  $A$ . En déduire les extrema éventuels de  $f$ .
- 2) Déterminer la différentielle  $df_A$  de  $f$  en  $A$ .

### Exercice 3

Déterminer une équation cartésienne de la tangente à la courbe d'équation  $x^2 + 4y^2 = 1$  au point  $M = (1; 0)$ .

### Exercice 4

Déterminer une équation cartésienne du plan tangent à la surface d'équation  $x^2 + 4y^2 + 9z^2 = 1$  au point  $A = (1; 0; 0)$ .

### Exercice 5

Résoudre l'équation aux dérivées partielles

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = 2x + y \quad (E)$$

### Exercice 6

Déterminer les éventuels points critiques des fonctions suivantes :

- 1)  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  définie par  $f(x, y) = e^{x^2y}$ .
- 2)  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  définie par  $f(x, y) = x^4 + y^4 - 2y^2$ .

## II. Exercices

### Exercice 7

Soit  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  définie par :

$$f(x, y) = \sqrt{1 - x^2 - y^2}$$

- 1) Déterminer et représenter l'ensemble de définition  $D_f$  de  $f$ . Est-ce un ouvert, un fermé ?
- 2) Déterminer le plus grand ouvert  $\Omega$  de  $\mathbb{R}^2$  sur lequel  $f$  est de classe  $\mathcal{C}^1$ .
- 3) Déterminer les éventuels points critiques de  $f$ .

### Exercice 8

Posons

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = xy - 1 \quad (1)$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x, y) = x \quad (2)$$

1. Résoudre (1).
2. Résoudre (2).
3. Déterminer toutes les fonctions de classe  $\mathcal{C}^2$  sur  $\mathbb{R}^2$  vérifiant (1) et (2).

### Exercice 9

- 1) Rappeler la définition d'un maximum local pour une fonction de deux variables à valeurs dans  $\mathbb{R}$ .
- 2) Déterminer les éventuels extrema de la fonction  $f$  définie sur  $\mathbb{R}^2$  par :  $f(x, y) = e^x + e^y + e^{-x-y}$ .

**Exercice 10**

Soient  $g = f \circ \varphi$ , avec  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $(x, y) \mapsto \mathbb{R}$ , et  $\varphi : \mathbb{R}_+^* \times \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $(r, \alpha) \mapsto (r \cos \alpha, r \sin \alpha)$

- Exprimer, pour  $A \in \mathbb{R}_+^* \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}$ ,  $\frac{\partial g}{\partial r}(A)$ ,  $\frac{\partial g}{\partial \alpha}(A)$  et  $\frac{\partial g}{\partial z}(A)$  à l'aide de  $\frac{\partial f}{\partial x}(\varphi(A))$  et  $\frac{\partial f}{\partial y}(\varphi(A))$ .
- Application  $f : (x, y) \mapsto \cos(xy) e^y$ ,  $A = (1, 2)$ .

**Exercice 11**

Résoudre sur  $\mathbb{R}^2$  l'équation aux dérivées partielles  $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) - 3 \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = 0$

via le changement de variable  $\begin{cases} u = 2x + y \\ v = 3x + y \end{cases}$

### III. Pour aller plus loin

**Exercice 14**

Soit  $A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2; x > 0\}$ , on cherche les fonctions  $f$  de classe  $\mathcal{C}^1$  de  $A$  vers  $\mathbb{R}$  telles que pour tout  $(x, y)$  de  $A$ , l'équation aux dérivées partielles suivante soit vérifiée :

$$(E) : x \frac{\partial f}{\partial x}(\cdot, \cdot) + y \frac{\partial f}{\partial y}(\cdot, \cdot) = 0.$$

- Soit  $g \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ , vérifier que  $\varphi : A \rightarrow \mathbb{R}$ , définie par :  $\varphi(x, y) = g(y/x)$  est solution de (E) ;
- Démontrer que si  $f$  vérifie (E) alors  $f(u, v)$  ne dépend que de  $v$  ;
- conclure.

**Exercice 15**

Soit  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  définie par

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{x^6}{x^6 + (x^2 - y)^2} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0) \end{cases}$$

Montrer que  $f$  admet des dérivées partielles en tout point  $A$  de  $\mathbb{R}^2$  et les déterminer.  $f$  est-elle pour autant de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}^2$  ?

**Exercice 12**

En réalisant le changement de variables  $\begin{cases} u = x + y \\ v = x - y \end{cases}$  déterminer les fonctions  $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $\mathcal{C}^2$  solutions de l'équation aux dérivées partielles

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x, y) - \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x, y) = 0$$

**Exercice 13**

En réalisant le changement de variables  $\begin{cases} x = r \cos \theta \\ y = r \sin \theta \end{cases}$

résoudre :  
(E) :  $x \frac{\partial f}{\partial x}(\cdot, \cdot) + y \frac{\partial f}{\partial y}(\cdot, \cdot) = 0.$

**Exercice 16**

*Equation des cordes vibrantes*

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = 0 \quad (E)$$

L'équation (E) appelée équation des ondes unidimensionnelle (ou équation de D'Alembert) décrit le mouvement d'une corde soumise à des vibrations transversales se propageant à une vitesse  $c > 0$  le long de la corde (propagation d'une onde transverse le long de l'axe  $(Ox)$ ). Notons  $L > 0$  la longueur de la corde.

On souhaite ainsi résoudre l'équation aux dérivées partielles (E) d'inconnue  $u : [0, L] \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  de

classe  $\mathcal{C}^2$  avec conditions initiales  $u(0, t) = u(L, t) = 0$ .

1) En réalisant le changement de variables

$$\begin{cases} x = y + s \\ t = \frac{-y}{c} + \frac{s}{c} \end{cases}$$

montrer que  $v : (y, s) \mapsto u\left(y + s, \frac{-y}{c} + \frac{s}{c}\right)$  vérifie

$$\text{l'EDP : } \frac{\partial^2 v}{\partial y \partial s} = 0 \quad (2)$$

2) En déduire qu'il existe deux fonctions  $g, h : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $\mathcal{C}^2$  telles que  $v$  soit de la forme

$$v : (y, s) \mapsto g(2y) + h(2s)$$

3) En déduire que  $u$  est de la forme

$$u : (x, t) \mapsto g(x - ct) + h(x + ct)$$

**Exercice 17** un problème d'optimisation

Un industriel souhaite produire une boîte de chocolat cylindrique à base triangulaire équilatérale de volume  $V$  donné tout en minimisant la quantité de carton employé. Déterminer la longueur du côté  $\ell$  de la base et la hauteur  $h$  d'une telle boîte.

**Exercice 18**

En passant en coordonnées polaires, déterminer les fonctions  $f : \mathbb{R} \times \mathbb{R}_*^+ \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^1$  solutions de l'équation aux dérivées partielles

$$y \frac{\partial f}{\partial x} - x \frac{\partial f}{\partial y} = f$$

**Exercice 19** Mines

Soit  $\alpha \in \mathbb{R}$ . Trouver les  $f \in C^1(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^{+*}, \mathbb{R})$  telles que

$$x \frac{\partial f}{\partial x} + y \frac{\partial f}{\partial y} = \alpha f$$

**Exercice 20** Ligne de plus grande pente

Soit  $h : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $(x, y) \mapsto h(x, y)$  de classe  $C^1$ , et la surface paramétrée  $\mathcal{S} = \{(x, y, h(x, y))\}$ .

Soit  $A_0 = (x_0, y_0)$  un point du plan, et  $B_0 = (x_0, y_0, h(x_0, y_0))$  le point correspondant sur la surface  $\mathcal{S}$ .

Soit  $\vec{d} = \alpha \vec{i} + \beta \vec{j}$  un vecteur unitaire avec  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ .

- Proposer une paramétrisation à vitesse constante  $d : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $t \mapsto d(t)$  de la droite  $\mathcal{D}$  passant par  $A_0$  et dirigée par  $\vec{d}$ .
- En déduire une paramétrisation  $\gamma : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $t \mapsto \gamma(t)$  de la courbe  $\Gamma$  contenue dans  $\mathcal{S}$ , dont la projection dans le plan  $(Oxy)$  est  $t \mapsto d(t)$ .
- En déduire que le vecteur vitesse de la courbe  $\Gamma$  en  $B_0$  est  $\vec{v} = (\alpha, \beta, \overrightarrow{Grad(h)}(A_0) \cdot \vec{d})$
- En déduire que  $\|\vec{v}\|$  est maximal pour  $\vec{d}$  colinéaire à  $\overrightarrow{Grad(h)}(A_0)$ .
- Justifier l'affirmation de notre ami(e) physicien(ne) :  
« Le gradient (de  $h$ ) dirige la ligne de plus grande pente »

**Exercice 21** Modélisation par moindres carrés

Etant donné un  $n$  échantillon de mesures physiques  $((x_i, y_i))_{1 \leq i \leq n}$ , on cherche à savoir si cet échantillon peut-être assimilé à des réalisations aléatoires de couples  $((x_i, ax_i + b))_{1 \leq i \leq n}$ , pour des paramètres  $a$  et  $b$  de régression linéaire, selon une relation linéaire de la forme

$$y = ax + b$$

- Par définition, la droite de régression linéaire associée à ces mesures est la droite d'équation  $y = \hat{a}x + \hat{b}$ , où  $(\hat{a}, \hat{b}) \in \mathbb{R}^2$  est tel que

$$\delta_n(\hat{a}, \hat{b}) = \sum_{i=1}^n |y_i - \hat{a}x_i - \hat{b}|^2 \text{ réalise le minimum}$$

$$\text{de la fonction } (a, b) \mapsto \sum_{i=1}^n |y_i - ax_i - b|^2.$$

- Justifier que résoudre ce problème revient à minimiser une quantité de la forme

$$(\star) \quad \|MV - Y\|_2^2$$

avec  $M \in \mathfrak{M}_{n,2}(\mathbb{R})$   $V = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \in \mathfrak{M}_{2,1}(\mathbb{R})$ , et  $W \in \mathfrak{M}_{n,1}(\mathbb{R})$  à préciser.

- Que dire du projeté orthogonal  $\hat{Y}$  de  $Y$  sur le sous-espace vectoriel engendré par  $\text{Im}(M)$ ? Etablir que  $\hat{Y} = (M^T M)^{-1} M^T Y$ .
- Justifier que ce maximum est atteint et est unique, à l'aide de la formule de projection sur un sous-espace vectoriel de dimension finie, muni d'une base orthonormée
- En déduire que l'équation de la droite des moindres carrés et obtenue pour des paramètres  $\hat{a}$  et  $\hat{b}$  que l'on explicitera en fonction des  $(x_i, y_i)$

**Exercice 22**

On suppose que  $f, g \in C^1(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$ , que  $A \in \mathbb{R}^2$  et que  $g(A) \neq 0$ . Donner les formules pour

$$\nabla(fg)(A); \quad \nabla(f+g)(A); \quad \nabla\left(\frac{f}{g}\right)(A).$$

# Notes

<sup>1</sup> correction : vrai, il suffit de transposer