

Déroulement d'une colle :

• Au début de colle, une question de cours sera systématiquement posée : **Tout énoncé de proposition ou définition doit être particulièrement PRÉCIS.**

Ce sera soit une définition, soit propriété soulignée, ou une formule encadrée dont les hypothèses précises permettant de l'utiliser doivent être connues.

Quelques **[preuves]** signalées en crochet gras colorié sont exigibles de tous les étudiants.

Quelques **[preuves*]** signalées en crochet gras colorié sont exigibles des étudiants qui ont une compréhension du cours plus avancée.

• Vous passez ensuite aux exercices.

ch. VI : Réduction

— Systèmes de suites récurrentes linéaires à coefficients constants, cas diagonalisable

— Suites récurrentes linéaires à coefficients constants d'ordre quelconque : $u_{n+\ell} = a_{\ell-1}u_{n+\ell-1} + \dots + a_0u_n$

Les étudiants doivent savoir expliciter sur un exemple une écriture matricielle $V_{n+1} = AV_n$ avec $V_n = (u_n; u_{n+\ell-1})$ de la relation de récurrence.

Dans le cas de valeurs propres 2 à 2 distinctes pour la matrice (compagnon) associée à la re-

lation de récurrence, la suite est une combinaison linéaire des puissances des valeurs propres :

$$\exists(\alpha_1, \dots, \alpha_\ell); \forall p \in \mathbb{N}, u_p = \sum_{i=1}^{\ell} \alpha_i \lambda_i^p$$

— Rappels et compléments sur les récurrences linéaires d'ordre ℓ à coefficients constants, vues en PCSI

Exemples à connaître :

$A = \begin{pmatrix} 0 & -11 & 0 \end{pmatrix}$ est diagonalisable sur \mathbb{C} , pas sur \mathbb{R} .

$T = \begin{pmatrix} 1 & 10 & 1 \end{pmatrix}$ n'est pas diagonalisable sur \mathbb{R} ou sur \mathbb{C} , mais son polynôme caractéristique $\chi_T = (X - 1)^2$ est scindé.

ch. XI : Equations différentielles, systèmes différentiels

— Equation différentielle linéaire d'ordre 1 à coefficients constants, avec second membre continu : $y' = a y + b(t)$ (rappel de PCSI)

— Equation différentielle linéaire d'ordre 1 avec second membre, à coefficients continus : $y' = a(t)y + b(t)$ (rappel de PCSI) Pour $a : I \rightarrow \mathbb{K}$ continue, détermination des solutions sur I de (H) $y' = a(t)y$ **[preuve]**

— Equations différentielles linéaires d'ordre 2 à coefficients constants $ay'' + by' + cy = 0$, avec $a, b, c \in \mathbb{K}$

— Système différentiel linéaire à coefficients constants, sans second membre : $X'(t) = A X(t)$

Résolution dans le cas diagonal $Z' = D Z$, puis dans le cas diagonalisable, en posant $A = PDP^{-1}$ et $Z = P^{-1}X$

Écriture des solutions réelles à l'aide des parties réelles et imaginaires des solutions complexes.

— Système différentiel linéaire (à coefficients continus) : $X' = A(t)X + B(t)$

Problème de Cauchy $(\mathcal{PC}) \begin{cases} X'(t) = A(t) X(t) + B(t) & (\mathcal{E}) \\ X(t_0) = X_0 & (\mathcal{CI}) \end{cases}$

Théorème de Cauchy-Lipschitz linéaire (admis, preuve H.P.). principe de superposition.

— Résolution explicite d'un problème de Cauchy avec A constante et $B(t) = 0$: écriture de l'unique solution dans le cas linéaire diagonal, ou dans le cas diagonalisable.

Cas de Système différentiel linéaire trigonalisable à coefficients constants $X' = AX$, avec A trigonalisable (sans second membre).

— Structure de \mathbb{K} -e.v. de dimension 2 de l'ensemble des solutions des équations différentielles linéaires d'ordre 2 à coefficients continus, de la forme : (E) $a(t)y'' + b(t)y' + c(t) = d(t)$, avec a, b, c, d continues sur I et $a(t) \neq 0, \forall t \in I$

(N.B. pour les colleurs : la méthode de Lagrange pour en déterminer explicitement une base est Hors Programme)

à venir la semaine suivante : pas de colle la semaine du salon des grandes écoles vendredi 20/12