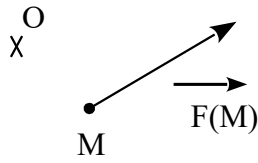
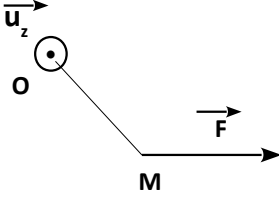


Méca_C6 : Théorème du moment cinétique

<p>Donner l'expression vectorielle du moment d'une force $\vec{F}(M)$ par rapport à un point O.</p> <p>Représenter le moment de la force représentée ci-contre.</p> <p>Exprimer son module.</p>	
<p>Donner la définition du moment d'une force $\vec{F}(M)$ par rapport à un axe Δ passant par O et de vecteur unitaire \vec{u}_Δ.</p>	
<p>Introduire le bras de levier et exprimer le moment de \vec{F} par rapport à l'axe (O, \vec{u}_z).</p> <p>Dans quels cas ce moment est nul ?</p>	
<p>Donner la définition du moment cinétique d'un point matériel M par rapport à un point O.</p>	
<p>Énoncer le théorème du moment cinétique par rapport à un point fixe O pour un point matériel M dans un référentiel galiléen.</p>	
<p>Énoncer le théorème du moment cinétique par rapport à un axe fixe Δ pour un point matériel M dans un référentiel galiléen.</p>	
<p>Établir l'équation différentielle en θ du mouvement du pendule (ci-contre) à partir du théorème du moment cinétique par rapport à l'axe Oz.</p>	