

ch. XIV : Séries entières

1. Séries entières de la variable complexe.

- règle de d'Alembert des séries entières.
- Séries entières de la variable réelle.
 - Série entière d'une variable réelle.
 - Ouvert de convergence $] - R, R[$. Convergence normale sur tout segment de $] - R, R[$.
 - Continuité de la somme d'une série entière réelle $\sum a_n x^n$ sur l'ouvert de convergence $] - R, R[$.

— Primitivation terme à terme.

— Dérivation terme à terme.

— **D.S.E. usuels** (et rayons de convergence) :

$$t \mapsto \ln(1-t), t \mapsto \frac{1}{1-t}, t \mapsto \ln(1+t)$$

$$t \mapsto \text{Arctan}(t)$$

$$\exp, \text{ch}, \text{sh}, \cos, \sin$$

- Fonction développable en série entière.
- Unicité du développement en série entière. Série de Taylor. Toute fonction développable en série entière sur un intervalle $] - R, R[$ y est égale à la somme de sa série de Taylor.
- DSE via une équation différentielle : **DSE de** $t \mapsto (1+t)^\alpha$ pour $\alpha \in \mathbb{R}$.
pratique de la méthode par analyse-synthèse pour trouver les solutions D.S.E. d'une équation différentielle
- Continuité de la somme d'une série entière complexe sur le disque ouvert de convergence (preuve admise) pour la somme de la série entière de la variable complexe.
- Comparaison de rayons de convergence avec O ou \sim .
- somme de deux séries entières, Produit de Cauchy

ch. XV : Calcul différentiel

1) Rappels de PCSI

— Dérivées partielles en un point d'une fonction de \mathbb{R}^2 vers \mathbb{R} , notations $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0), \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)$.

Fonctions dérivées partielles $\frac{\partial f}{\partial x}$ et $\frac{\partial f}{\partial y}$.

Généralisation à une fonction de \mathbb{R}^p vers \mathbb{R} .

fonctions dérivées partielles premières $\frac{\partial f}{\partial x}$ et $\frac{\partial f}{\partial y}$.

— La classe \mathcal{C}^1 .

— Toute fonction $f : U \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ de classe \mathcal{C}^1 admet un développement limité d'ordre 1 en $a \in U$:

$$f(a+h) \underset{(h) \rightarrow (0,0)}{=} f(a) + h_1 \frac{\partial f}{\partial x}(a) + h_2 \frac{\partial f}{\partial y}(a) + o(h)$$

à venir : matrice hessienne, CNS d'extremum en un point critique d'une fonction de classe \mathcal{C}^2

- Vecteur Gradient $\vec{\nabla} f(M)$.
- règle de la chaîne :
dérivation de $t \mapsto f(x(t), y(t))$.
interprétation pour les lignes de niveau planes $\mathcal{L}_K = \{(x, y); f(x, y) = K\}$ d'une fonction $f \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$: Le vecteur gradient est orthogonal aux (tangentes des) lignes de niveau.

- dérivées partielles premières d'une fonction de deux variables ;
- la classe \mathcal{C}^1
- Vecteur gradient et développement limité d'ordre 1 pour $f \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$.
- Obtention d'une équation cartésienne de la tangente à une courbe en un point régulier d'une courbe donnée par son équation (implicite) cartésienne $f(x, y) = 0$, à l'aide du vecteur $\vec{\nabla} f$.
interprétation : la tangente en M à une courbe plane d'équation cartésienne $f(x, y) = 0$ est la droite passant par M et orthogonale à $\vec{\nabla} f(M)$.
- On dit que $f : U \rightarrow \mathbb{R}$ admet un minimum local en A appartenant à l'ouvert U si :

$$\exists \varepsilon > 0; \forall X \in U, \|\vec{AX}\| \leq \varepsilon \Rightarrow f(X) \geq f(A)$$

Extremums locaux, Extremums globaux.

- Condition nécessaire d'extremum : annulation du gradient. En un point extrémal de l'ouvert U , il y a nécessairement un point critique. La réciproque est fautive.

2) Compléments PC

— Toute f continue sur un fermé borné K de \mathbb{R}^2 et à valeurs réelles y est bornée et atteint ses bornes (ADMIS).

— La classe $\mathcal{C}^1(\mathbb{R}^p, \mathbb{R})$ pour une fonction de p variables, $p \geq 2$. Dérivées partielles premières, vecteur gradient.

— $DL_1(a)$ pour $f \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}^p, \mathbb{R})$, avec le gradient ou les dérivées partielles premières.

— Application différentielle $df_A : (h_1, h_2) \mapsto h_1 \frac{\partial f}{\partial x}(A) + h_2 \frac{\partial f}{\partial y}(A)$.

3) Dérivation des fonctions vectorielles

— Dérivation de $f \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}^p, \mathbb{R})$, vecteur vitesse.

— Dérivation de $t \mapsto L(f(t))$ avec L linéaire, de $t \mapsto B(f(t), g(t))$ avec B bilinéaire. Exemples avec le produit scalaire ou le produit vectoriel.

4) La classe \mathcal{C}^2 .

— Définition.

Notation des dérivées partielles d'ordre 2. Théorème de Schwarz (Admis)

Déroulement d'une colle :

- Au début de colle, une question de cours sera systématiquement posée : **Tout énoncé de proposition ou définition doit être particulièrement PRÉCIS.**

Ce sera soit une définition, soit propriété soulignée, ou une formule encadrée dont les hypothèses précises permettant de l'utiliser doivent être connues.

Quelques points **[pour tous]** signalées en crochet gras colorié sont exigibles de tous les étudiants.

Quelques points **[niveau ★]** signalées en crochet gras colorié sont exigibles des étudiants qui ont une compréhension du cours plus avancée.

- Vous passez ensuite aux exercices.

Liste (en construction) **[niveau ★]** : T2 Esteban, T4 Mathis, T6 Youn, Corentin, T7 Clémentine