

Révisions d'analyse

Un des énoncés de cours suivants ainsi qu'une application directe sera proposée lors de l'interrogation orale :

1. Théorème de dérivation terme à terme de la somme d'une série de fonctions.
2. Théorème d'interversion limite-intégrale sur un segment, avec hypothèse de convergence uniforme.
3. Théorème de convergence dominée.
4. Théorème de continuité de la somme d'une série de fonctions.
5. Théorème d'intégration terme à terme de la somme d'une série de fonctions.

ch. XV : Calcul différentiel

1) Rappels de PCSI

— Dérivées partielles en un point d'une fonction de \mathbb{R}^2 vers \mathbb{R} , notations $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)$, $\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)$.

Fonctions dérivées partielles $\frac{\partial f}{\partial x}$ et $\frac{\partial f}{\partial y}$.

Généralisation à une fonction de \mathbb{R}^p vers \mathbb{R} .

fonctions dérivées partielles premières $\frac{\partial f}{\partial x}$ et $\frac{\partial f}{\partial y}$.

— La classe \mathcal{C}^1 .

— Toute fonction $f : \mathcal{U} \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ de classe \mathcal{C}^1 admet un développement limité d'ordre 1 en $a \in \mathcal{U}$:

$$f(a+h) \underset{(h) \rightarrow (0,0)}{=} f(a) + h_1 \frac{\partial f}{\partial x}(a) + h_2 \frac{\partial f}{\partial y}(a) + o(h)$$

— Vecteur Gradient $\vec{\nabla} f(M)$.

— règle de la chaîne :

dérivation de $t \mapsto f(x(t), y(t))$.

interprétation pour les lignes de niveau planes $\mathcal{L}_K = \{(x, y); f(x, y) = K\}$ d'une fonction $f \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$: Le vecteur gradient est orthogonal aux (tangentes des) lignes de niveau.

— dérivées partielles premières d'une fonction de deux variables ;

— la classe \mathcal{C}^1

— Vecteur gradient et développement limité d'ordre 1 pour $f \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$.

— Obtention d'une équation cartésienne de la tangente à une courbe en un point régulier d'une courbe donnée par son équation (implicite) cartésienne $f(x, y) = 0$, à l'aide du vecteur $\vec{\nabla} f$.

interprétation : la tangente en M à une courbe plane d'équation cartésienne $f(x, y) = 0$ est la droite passant par M et orthogonale à $\vec{\nabla} f(M)$.

— On dit que $f : \mathcal{U} \rightarrow \mathbb{R}$ admet un minimum local en A appartenant à l'ouvert \mathcal{U} si :

$$\exists \varepsilon > 0; \forall X \in \mathcal{U}, \|\vec{AX}\| \leq \varepsilon \Rightarrow f(X) \geq f(A)$$

Extremums locaux, Extremums globaux.

— Condition nécessaire d'extremum : annulation du gradient. En un point extrémal de l'ouvert \mathcal{U} , il y a néces-

sairement un point critique. La réciproque est fautive.

— Dérivation de fonctions composées de la forme $(u, v) \mapsto f(x(u, v), y(u, v))$.

Cas des coordonnées polaires, cas des changements de variables affines.

N.B. : le programme ne demande pas de compétences explicites pour la résolution d'E.D.P.

2) Compléments PC

— Toute f continue sur un fermé borné K de \mathbb{R}^2 et à valeurs réelles y est bornée et atteint ses bornes (ADMIS).

— La classe $\mathcal{C}^1(\mathbb{R}^p, \mathbb{R})$ pour une fonction de p variables, $p \geq 2$. Dérivées partielles premières, vecteur gradient.

— $DL_1(a)$ pour $f \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}^p, \mathbb{R})$, avec le gradient ou les dérivées partielles premières.

— Application différentielle $df_A : (h_1, h_2) \mapsto h_1 \frac{\partial f}{\partial x}(A) + h_2 \frac{\partial f}{\partial y}(A)$.

3) Dérivation des fonctions vectorielles

— Dérivation de $f \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}^p, \mathbb{R})$, vecteur vitesse.

— Dérivation de $t \mapsto L(f(t))$ avec L linéaire, de $t \mapsto B(f(t), g(t))$ avec B bilinéaire. Exemples avec le produit scalaire ou le produit vectoriel.

4) La classe \mathcal{C}^2 .

— Définition.

Notation des dérivées partielles d'ordre 2. Théorème de Schwarz (Admis)

— Matrice Hessienne d'une fonction $f \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$.

— Toute fonction $f : \mathcal{U} \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ de classe \mathcal{C}^2 admet un développement limité d'ordre 2 en $a \in \mathcal{U}$:

$$f(a+h) \underset{(h) \rightarrow (0,0)}{=} f(a) +$$

$$\vec{\nabla} f_a \cdot \vec{h} + \frac{1}{2} \vec{h}^T H_f(a) \vec{h} + o(\|h\|^2)$$

— C.N.S. d'extremum en un point critique pour une application $f \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$, et interprétation en termes de maximum ou minimum local lorsque le signe commun des valeurs propres est connu.

— En a critique, il s'agit d'un maximum local strict si $\det(H_f(a)) > 0$ et $\text{Tr}(H_f(a)) > 0$, il s'agit d'un minimum local strict si $\det(H_f(a)) > 0$ et $\text{Tr}(H_f(a)) < 0$.

à venir : fonctions génératrices, inégalité de Bienaymé-Tchebychev

Déroulement d'une colle :

- Au début de colle, une question de cours sera systématiquement posée : **Tout énoncé de proposition ou définition doit être particulièrement PRÉCIS.**

Ce sera soit une définition, soit propriété soulignée, ou une formule encadrée dont les hypothèses précises permettant de l'utiliser doivent être connues.

Quelques points **[pour tous]** signalées en crochet gras colorié sont exigibles de tous les étudiants.

Quelques points **[niveau *]** signalées en crochet gras colorié sont exigibles des étudiants qui ont une compréhension du cours plus avancée.

- Vous passez ensuite aux exercices.

Liste (en construction) **[niveau *]** : T2 Esteban, T4 Mathis, T6 Youn, Corentin, T7 Clémentine