

Déroulement d'une colle :

- Au début de colle, une question de cours sera systématiquement posée : **Tout énoncé de proposition ou définition doit être particulièrement précis.**

Ce sera soit une définition, soit propriété soulignée, ou une formule encadrée dont les hypothèses précises permettant de l'utiliser doivent être connues.

ch. XIII : Fonctions génératrices ; suites de v.a.

- **Fonction génératrice** d'une v.a. $X : \Omega \rightarrow \mathbb{N}$.

$$G_X : t \mapsto \sum_{k=0}^{+\infty} \mathbb{P}[X = k] t^k \text{ ou encore } G_X : t \mapsto \mathbb{E}[t^X]$$

les étudiants doivent connaître (et savoir calculer) les expressions des (sommés des) fonctions génératrices pour les lois usuelles $b(p), B(N, p), P(\lambda), G(p)$.

[points [preuves]

- si $X \sim P(\lambda)$, alors $G_X : t \mapsto e^{\lambda(t-1)}$ est définie sur \mathbb{R} , $\mathbb{E}[X] = \mathbb{V}[X] = \lambda$

- si $Y \sim G(p)$, alors $G_Y : t \mapsto \frac{pt}{1 - (1-p)t}$ est définie sur $] -1/(1-p), 1/(1-p)[$, $\mathbb{E}[Y] = \frac{1}{p}$, $\mathbb{V}[Y] = \frac{1-p}{p^2}$

- si $S \sim B(N, p)$, alors $G_S : t \mapsto (1-p+pt)^N$ est définie sur \mathbb{R} , $\mathbb{E}[S] = Np$, $\mathbb{V}[S] = Np(1-p)$

- G_X est continue sur $[-R, R]$, comme somme d'une série de fonctions continues qui converge normalement sur $[-R, R]$.

[preuves*]

- Dans le cas d'une v.a. X à valeurs dans \mathbb{N} , X admet une espérance ssi G_X est dérivable en 1, auquel cas, $\mathbb{E}[X] = G'_X(1)$ (admis, preuve non exigible)

- Dans le cas d'une loi à valeurs dans \mathbb{N} telle $\mathbb{E}(X^2)$ existe, alors $\mathbb{E}[X] = G'_X(1)$ et $\mathbb{V}[X] = G''_X(1) + G'_X(1) - (G'_X(1))^2$

- **Calcul des variances ou espérances des lois usuelles** par les séries génératrices : $b(p), B(N, p), P(\lambda), G(p)$. **[preuves]**

- Série génératrice d'une somme de deux variables indépendantes : si X et Y sont indépendantes, alors $G_{X+Y}(t) = G_X(t)G_Y(t)$ pour tout t appartenant aux deux intervalles ouverts de convergence des séries entières $\sum \mathbb{P}[X = k] t^k$ et $\sum \mathbb{P}[Y = k] t^k$.

[preuves*]

- La fonction génératrice G_X caractérise la loi de $X : \Omega \rightarrow \mathbb{N}$. $\forall n \in \mathbb{N}, \mathbb{P}[X = n] = \frac{G_X^{(n)}(0)}{n!}$ **[preuves*]**

- notion de suite de variables aléatoires indépendantes identiquement distribuées. Variable créée lorsque $\mathbb{E}[X] = 0$. Variable réduite lorsque $\sigma_X = \sqrt{\mathbb{V}[X]} = 1$

- **Inégalité de Markov** si $\mathbb{E}[|X|]$ existe et est finie, alors :

$$\forall t > 0, \mathbb{P}\{|X| \geq t\} \leq \frac{\mathbb{E}[|X|]}{t}$$

Quelques **[points [preuves]** signalées en crochet gras colorié sont exigibles de tous les étudiants.

Quelques **[preuves*]** signalées en crochet gras colorié sont exigibles des étudiants qui ont une compréhension du cours plus avancée.

- Vous passez ensuite aux exercices.

- **Inégalité de Bienaymé-Tchebychev** si $\mathbb{E}[X^2]$ existe et est finie, alors :

$$\forall \varepsilon > 0, \mathbb{P}\{|X - \mathbb{E}[X]| \geq \varepsilon\} \leq \frac{\mathbb{V}[X]}{\varepsilon^2}$$

[Interprétation, niveau *] : lorsque (X_i) est une suite

de v.a.i.i.d. d'espérance μ et de variance σ^2 , $I =]\mu - \varepsilon, \mu + \varepsilon[$ est un intervalle de confiance pour la moyenne empirique $M_n = \frac{\sum_{i=1}^n X_i}{n}$, avec la probabilité de confiance minorée par $1 - \frac{\sigma^2}{n\varepsilon^2}$.

ch. XIV : Calcul différentiel

1) Rappels de PCSI

- **Dérivées partielles** en un point d'une fonction de \mathbb{R}^2 vers \mathbb{R} , notations $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0), \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)$.

Fonctions dérivées partielles $\frac{\partial f}{\partial x}$ et $\frac{\partial f}{\partial y}$.

Généralisation à une fonction de \mathbb{R}^p vers \mathbb{R} .

fonctions dérivées partielles premières $\frac{\partial f}{\partial x}$ et $\frac{\partial f}{\partial y}$.

- La **classe \mathcal{C}^1** .

- Toute fonction $f : \mathcal{U} \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ de classe \mathcal{C}^1 admet un **développement limité d'ordre 1** en $a \in \mathcal{U}$:

$$f(a+h) \underset{(h) \rightarrow (0,0)}{=} f(a) + h_1 \frac{\partial f}{\partial x}(a) + h_2 \frac{\partial f}{\partial y}(a) + o(h)$$

- Vecteur **Gradient** $\vec{\nabla} f(M)$.

- **règle de la chaîne** :

dérivation de $t \mapsto f(x(t), y(t))$.

interprétation pour les **lignes de niveau planes**

$\mathcal{L}_K = \{(x, y); f(x, y) = K\}$ d'une fonction $f \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$: Le vecteur gradient est orthogonal aux (tangentes des) lignes de niveau.

- dérivées partielles premières d'une fonction de deux variables ; la classe \mathcal{C}^1

- Vecteur gradient et développement limité d'ordre 1 pour $f \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$.

- Obtention d'une équation cartésienne de la tangente à une courbe en un point régulier d'une courbe donnée par son équation (implicite) cartésienne $f(x, y) = 0$, à l'aide du vecteur $\vec{\nabla} f$.

interprétation : la tangente en M à une courbe plane d'équation cartésienne $f(x, y) = 0$ est la droite passant par M et orthogonale à $\vec{\nabla} f(M)$.

- On dit que $f : \mathcal{U} \rightarrow \mathbb{R}$ admet un **minimum local** en A appartenant à l'ouvert \mathcal{U} si : $\exists \varepsilon > 0; \forall X \in \mathcal{U}, \|\vec{AX}\| \leq \varepsilon \Rightarrow f(X) \geq f(A)$

Extremums locaux, Extremums globaux.

- **Condition nécessaire d'extremum** : annulation du gradient. En un point extrémal de l'ouvert \mathcal{U} , il y a nécessairement un point critique. La réciproque est fautive.

à venir dans la suite du cours (hors programme de colle) :

- **Dérivation de fonctions composées** de la forme $(u, v) \mapsto f(x(u, v), y(u, v))$.
Cas des coordonnées polaires, cas des changements de variables affines.
N.B. : le programme ne demande pas de compétences explicites pour la résolution d'E.D.P.

2) Compléments PC

- Toute f continue sur un fermé borné K de \mathbb{R}^2 et à valeurs réelles y est **bornée et atteint ses bornes** (ADMIS).
- La classe $C^1(\mathbb{R}^p, \mathbb{R})$ pour une fonction de p variables, $p \geq 2$. Dérivées partielles premières, vecteur gradient.
- $DL_1(a)$ pour $f \in C^1(\mathbb{R}^p, \mathbb{R})$, avec le gradient ou les dérivées partielles premières.
- Application différentielle $df_A : (h_1, h_2) \mapsto h_1 \frac{\partial f}{\partial x}(A) +$

$$h_2 \frac{\partial f}{\partial y}(A).$$

- 3) Dérivation des fonctions vectorielles
 - Dérivation de $f \in C^1(\mathbb{R}^p, \mathbb{R})$, vecteur vitesse.
 - Dérivation de $t \mapsto L(f(t))$ avec L linéaire, de $t \mapsto B(f(t), g(t))$ avec B bilinéaire. Exemples avec le produit scalaire ou le produit vectoriel.
- 4) La classe C^2 .
 - Définition.
 - Notation des dérivées partielles d'ordre 2. Théorème de Schwarz (Admis)
 - **Matrice Hessienne** d'une fonction $f \in C^2(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$.
 - Toute fonction $f : \mathcal{U} \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ de classe C^2 admet un **développement limité d'ordre 2** en $a \in \mathcal{U}$:

$$f(a+h) \underset{(h) \rightarrow (0,0)}{=} f(a) +$$

$$\vec{\nabla} f_a \cdot \vec{h} + \frac{1}{2} \vec{h}^T H_f(a) \vec{h} + o(\|h\|^2)$$

- **C.N.S. d'extremum** en un point critique pour une application $f \in C^2(\mathbb{R}^2, \mathbb{R})$, et interprétation en termes de maximum ou minimum local lorsque le signe commun des valeurs propres est connu.
- En a critique, il s'agit d'un maximum local strict si $\det(H_f(a)) > 0$ et $\text{Tr}(H_f(a)) > 0$, il s'agit d'un minimum local strict si $\det(H_f(a)) > 0$ et $\text{Tr}(H_f(a)) < 0$.