Dynamique en référentiel galiléen

(partie 1)

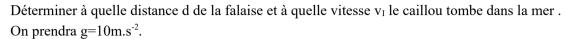
1. La face cachée d'un iceberg ©

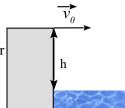
On assimile un iceberg à un bloc de glace cubique d'arête a. On appelle h la hauteur au dessus du niveau de la mer. Sachant que la masse volumique de l'eau de mer à 0° C est ρ_1 = 10^3 kgm⁻³ et celle de la glace ρ_s = $0.92.10^3$ kg.m⁻³, calculer h/a en supposant que l'iceberg à 0° C flotte sur la mer à 0° C.

<u>Rep</u>: h/a = 0.08

2. Chute d'une pierre ©©

Un enfant au bord d'une falaise surplombant la mer ramasse un cailloux et le lance d'une hauteur h=20m avec une vitesse de $v_0 = 20m.s^{-1}$ horizontale.





3. Mouvement d'une gouttelette d'eau de pluie (d'après ENAC 2019) ©©

Une gouttelette d'eau sphérique, de masse m et de diamètre D, tombe dans l'air en étant soumise à trois forces de direction verticale : son poids, la poussée d'Archimède \overrightarrow{F}_A et une force de frottement visqueux due à l'air $\overrightarrow{F}_f = -\alpha \vec{v}$ où \vec{v} est la vitesse de la gouttelette dans le référentiel terrestre supposé galiléen, et $\alpha = 3\pi \eta D$, η étant un paramètre caractéristique de l'air appelé viscosité. On précise qu'il n'est pas nécessaire de connaître cette grandeur pour résoudre le problème posé. On note \vec{g} l'intensité de la pesanteur.

On donne la masse volumique de l'eau $\rho_e = 1000 \, kg.m^{-3}$ et celle de l'air $\rho_0 = 1 \, kg.m^{-3}$.

- 1. A l'aide d'une analyse dimensionnelle, déterminer l'unité SI de η .
- 2. On néglige la poussée d'Archimède devant les deux autres forces. Montrer que l'équation différentielle vérifiée par le vecteur vitesse \vec{v} de la gouttelette s'écrit $\frac{d\vec{v}}{dt} + \frac{\vec{v}}{\tau} = \vec{g}$ et donner l'expression de la constante τ en fonction de m et α .
- 3. La poussée d'Archimède étant toujours négligée établir l'expression de $\vec{v}(t)$ en fonction de \vec{g} et τ , on supposera la vitesse initiale nulle. En déduire la bonne expression parmi les propositions suivantes :

A)
$$\vec{v}(t) = \vec{g} \tau$$
 B) $\vec{v}(t) = \vec{g} \tau \left(1 + \exp(-\frac{t}{\tau})\right)$ C) $\vec{v}(t) = \vec{g} \tau \left(1 - \exp(-\frac{t}{\tau})\right)$ D) $\vec{v}(t) = \vec{g} \tau \left(\exp(-\frac{t}{\tau})\right)$

- 4. On s'intéresse maintenant au vecteur position \vec{r} de la gouttelette. La poussée d'Archimède étant toujours négligée, déterminer $\vec{r}(t)$, en fonction de \vec{g} et τ , sachant que la position initiale de la gouttelette est nulle.
- 5. Exprimer en fonction de D, η , ρ_e et g, la vitesse limite v_l de la goutte, puis calculer sa valeur approximative. On donne $D=10 \mu m$; $\eta \approx 2 \times 10^{-5} SI$ et $g=10 \, m.s^{-2}$.
- 6. On s'intéresse désormais à l'influence de la poussée d'Archimède sur la valeur de v_l . Déterminer l'écart relatif $\frac{|v_{l,A}-v_l|}{v_{l,A}}$ en pourcentage, entre la vitesse limite $v_{l,A}$ obtenue en tenant compte de la poussée d'Archimède et la vitesse limite v_l obtenue en la négligeant.

4. Glissade sur un toboggan 😊 😊

Un enfant de masse m=20kg se laisse glisser sur le toboggan, modélisé ci-contre (le schéma n'est pas à l'échelle).

On néglige les frottements de l'air.

Le toboggan exerce sur l'enfant une réaction \vec{R} .

On note $\overline{R_T}$ sa composante tangentielle et $\overline{R_N}$ sa composante normale.

Les 2 composantes obéissent à la loi du frottement solide, c'est à dire que

lors du mouvement: $\|\overrightarrow{R_T}\| = f \|\overrightarrow{R_N}\|$ avec f une constante.

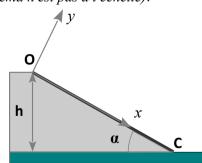
On pose
$$R_T = \|\overrightarrow{R_T}\|$$
 et $R_N = \|\overrightarrow{R_N}\|$.

L'enfant part à t = 0 en O avec la vitesse $v_0 = 0.5$ m.s⁻¹.

La hauteur de chute est h = 3m et l'angle $\alpha = 45^{\circ}$.

- 1) Déterminer l'équation horaire du mouvement de l'enfant x(t) en fonction de $g, f \alpha$ et v_0 .
- 2) Le temps de parcours sur le toboggan entre O et C est $\tau = 1.2$ s, en déduire f et la vitesse à laquelle l'enfant arrive en C.
- 3) Quelle serait la vitesse d'arrivée s'il n'y avait pas de frottements ?

Rep:2)
$$f = \tan \alpha + 2 \left(\frac{v_0 \tau - d}{\cos \alpha g \tau^2} \right)$$



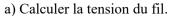
Dynamique en référentiel galiléen

(partie 2)

5. Pendule conique ©©©

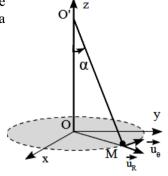
Un point matériel M de masse m est suspendu à un fil de longueur L inextensible et de masse négligeable attaché en un point fixe O' de l'axe Oz. M décrit un cercle de rayon R de centre O à la vitesse angulaire ω constante dans le plan *Oxy* (figure ci-contre).

En utilisant la base de projection $(\vec{u}_R, \vec{u}_\theta, \vec{u}_z)$:



b) Calculer l'inclinaison α du fil par rapport à la verticale. Rep: $\cos\alpha = g/(L\omega^2)$.

c) A quelle condition sur ω ce mouvement peut-il avoir lieu ? Rep: $T=L\omega^2m$

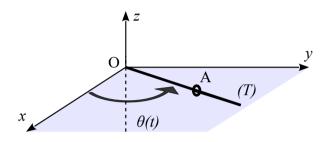


6. Mouvement d'un anneau sur une tige en rotation ©©©

Dans le référentiel R(O, x, y, z) supposé galiléen une tige (T) de longueur L est soudée à l'axe vertical Oz en O comme l'indique la figure ci-contre.

Elle tourne avec une vitesse angulaire constante ω autour cet axe tout en restant dans le plan (O, x, y) horizontal.

Un anneau A de masse m enfilé sur la tige est abandonné sans vitesse initiale à la distance L/2 de l'axe, il glisse sans frottement sur la tige. On repère le point A grâce à ses coordonnées polaires (r, θ) .



1) Reproduire le schéma et représenter la base polaire.

2) Faire le bilan des forces s'exerçant sur l'anneau, exprimer leurs coordonnées dans la base cylindrique $(\vec{u_r}, \vec{u_\theta}, \vec{u_z})$.

3) En déduire l'équation différentielle du mouvement de l'anneau sur la tige.

4) Déterminer la durée τ au bout de laquelle l'anneau atteint l'extrémité de la tige.

5) Déterminer les composantes de la réaction \vec{R} de la tige sur l'anneau en fonction du temps.

Rep:3)
$$\ddot{r} - \omega^2 r = 0$$
; 2) $\tau = \frac{1}{\omega} \ln(2 + \sqrt{3})$