

Définition : fonction de classe  $\mathcal{C}^1$ ,  $\mathcal{C}^k$ ,  $\mathcal{C}^\infty$ , dérivées partielles, gradient.

**Développement limité d'ordre 1 - Admis** Soit  $f$  de classe  $\mathcal{C}^1$  de  $U$  dans  $\mathbb{R}$ .  $f$  admet alors, en tout point  $a$  de  $U$ , un développement limité d'ordre 1, i.e pour tout  $h = (h_1, \dots, h_n)$  tel que  $a + h \in U$ , on peut écrire :

$$f(a + h) = f(a) + \sum_{i=1}^n h_i \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) + \|h\| \varepsilon(h) \text{ avec } \lim_{h \rightarrow 0} \varepsilon(h) = 0.$$

$\mathcal{C}^1$  et continuité Si  $f$  est de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $U$ , alors elle est continue sur  $U$ .

Si  $f$  est de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $U$ , on appelle **différentielle de  $f$  en  $a$**  l'application, notée  $df(a)$ , définie sur  $\mathbb{R}^n$  en posant :

$$\forall h \in \mathbb{R}^n, df(a)(h) = \sum_{i=1}^n h_i \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) = (\vec{\nabla} f(a)|h).$$

**Linéarité de la différentielle en  $a$**  : Soient  $dx_i$  les applications coordonnées :  $h \mapsto h_i$ . Chaque application coordonnée est une forme linéaire sur  $\mathbb{R}^n$ , et les  $n$  applications  $dx_i$  forment une base de l'espace vectoriel des formes linéaires sur  $\mathbb{R}^n$ .

La différentielle de  $f$  en  $a$  est aussi une forme linéaire, qui se décompose dans cette base sous la forme :

$$df(a) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i}(a) dx_i.$$

**Théorème de Schwarz -Admis** Si  $f$  est de classe  $\mathcal{C}^2$  sur  $U$ , alors :  $\forall (i, j) \in \llbracket 1, n \rrbracket^2$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} = \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_i}$

**Condition nécessaire d'extremum** On suppose  $f$  de classe  $\mathcal{C}^1$  sur l'ouvert  $U$ . Si  $f$  admet un extremum local en  $a \in U$ , alors :  $\vec{\nabla} f(a) = \vec{0}$ .

Recherche d'extremums locaux/globaux sur une partie ouverte ou non ouverte.

**Règle de la chaîne** On considère  $n$  fonctions  $x_1, \dots, x_n$  définies sur un même intervalle  $I$  de  $\mathbb{R}$ , à valeurs réelles et telles que :  $\forall t \in I, (x_1(t), \dots, x_n(t)) \in U$ . On peut alors définir une fonction  $g$  de  $I$  dans  $\mathbb{R}$  en posant :  $\forall t \in I, g(t) = f(x_1(t), \dots, x_n(t))$ .

On suppose que chaque  $x_i$  est de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $I$  et que  $f$  est de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $U$ . Alors  $g$  est de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $I$  et  $\forall t \in I, g'(t) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i}(x_1(t), \dots, x_n(t)) x_i'(t)$ .

**Caractérisation des fonctions constantes**

Soit  $f$  une fonction de classe  $\mathcal{C}^1$  sur un ouvert convexe  $U$ .  $f$  est constante si et seulement si son gradient est nul en tout point.

### Formule de changement de variables

On suppose que  $\phi = (u, v)$  est de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $U$  et que  $g$  est de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $V = \phi(U)$ . Alors  $f = g \circ \phi$  est de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $U$  et :

$$\forall (x, y) \in U, \begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = \frac{\partial g}{\partial u}(u(x, y), v(x, y)) \frac{\partial u}{\partial x}(x, y) + \frac{\partial g}{\partial v}(u(x, y), v(x, y)) \frac{\partial v}{\partial x}(x, y) \\ \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = \frac{\partial g}{\partial u}(u(x, y), v(x, y)) \frac{\partial u}{\partial y}(x, y) + \frac{\partial g}{\partial v}(u(x, y), v(x, y)) \frac{\partial v}{\partial y}(x, y) \end{cases}$$

Savoir utiliser un changement de variables proposés ou chercher un changement de variables affine pour résoudre une équation aux dérivées partielles.

**Tangente à une courbe** Soit  $M_0$  un point de la courbe ou de la surface. On dit que  $M_0$  est un **point régulier** lorsque :  $\nabla f(M_0) \neq \vec{0}$ .

La courbe d'équation  $f(x, y) = \lambda$  admet en tout point régulier une tangente orthogonale au gradient.

Déterminer l'équation de la tangente en un point d'une courbe définie implicitement.  
Déterminer l'équation du plan tangent à un point d'une surface définie implicitement.