

1. Étude énergétique

1. L'expression de l'énergie cinétique est $E_c = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} m \dot{x}^2$ d'où $E_c = \frac{1}{2} m A^2 \omega_0^2 \sin^2(\omega_0 t)$. L'expression de l'énergie potentielle est $E_p = \frac{1}{2} k x^2$ d'où $E_p = \frac{1}{2} k A^2 \cos^2(\omega_0 t)$

2.

a) $T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0}$ donc $T_0 \omega_0 = 2\pi$ d'où $E_c = \frac{1}{2} m A^2 \omega_0^2 \sin^2(0,27 \times 2\pi)$ avec $\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$.

Application numérique : $E_c = \frac{1}{2} 0,05 \times 0,2^2 \times \frac{32}{0,05} \sin^2(0,27 \times 2\pi)$ d'où $E_c = 0,63 J$

$E_p = \frac{1}{2} k A^2 \cos^2(0,27 \times 2\pi)$ d'où $E_p = \frac{1}{2} \times 32 \times 0,2^2 \cos^2(0,27 \times 2\pi)$ d'où $E_p = 0,01 J$

b) $x_1 = \frac{A}{2} = A \cos(\omega_0 t_1)$ donc $\cos(\omega_0 t_1) = \frac{1}{2}$ or $\cos^2(\omega_0 t_1) + \sin^2(\omega_0 t_1) = 1$ donc

$\sin^2(\omega_0 t_1) = 1 - \cos^2(\omega_0 t_1) = 1 - \frac{1}{4} = \frac{3}{4}$ d'où $E_c = \frac{1}{2} \times 0,2^2 \times 32 \times \frac{3}{4}$ d'où $E_c = 0,48 J$

d'où $E_p = \frac{1}{2} \times 32 \times 0,2^2 \times \frac{1}{4}$ d'où $E_p = 0,16 J$

Rem : dans les 2 cas $E_c + E_p = 0,64 J$ on peut aussi calculer $E_p = \frac{1}{2} k \left(\frac{A}{2}\right)^2$ bcq + rapide et utiliser la conservation de l'énergie.

3. $E_c = E_p$ si $\cos^2(\omega_0 t) = \sin^2(\omega_0 t)$ cad $\tan(\omega_0 t) = \pm 1$

d'où $(\omega_0 t_n) = \frac{\pi}{4} + n \frac{\pi}{2}$ soit $t_n = \frac{\pi}{4\omega_0} + n \frac{\pi}{2\omega_0}$ soit $t_n = \frac{T_0}{8} + n \frac{T_0}{4}$ avec n un entier.

2. Oscillations dans un cristal :

1. Lorsque la vitesse est maximale l'énergie potentielle est nulle ainsi $E_m = \frac{1}{2} m v_{max}^2$. Quand l'allongement est maximal égal à X_m l'énergie cinétique est nulle ainsi $E_m = \frac{1}{2} k X_m^2$. Au cours du temps, il y a conservation de l'énergie mécanique donc $\frac{1}{2} m v_{max}^2 = \frac{1}{2} k X_m^2$ d'où $v_{max} = \sqrt{\frac{k}{m}} X_m = \omega_0 X_m$ or $\omega_0 = 2\pi f_0$ donc

$$v_{max} = 2\pi f_0 X_m$$

Application numérique: $v_{max} = 2\pi \times 10^{12} \times 0,05 \cdot 10^{-9} = 314 \text{ m.s}^{-1}$

2. $E_m = \frac{1}{2} m v_{max}^2 = \frac{1}{2} m (2\pi f_0 X_m)^2$ donc $E_m = 2m(\pi f_0 X_m)^2$

Application numérique: $E_m = 2 \times 10^{-26} \times (\pi \times 10^{12} \times 0,05 \cdot 10^{-9})^2 = 4,93 \cdot 10^{-22} \text{ J}$

3. l'accélération $a(t) = -\omega_0^2 x(t)$ donc son module est maximum quand $x(t)$ est maximum donc

$$a_{max} = \omega_0^2 X_m = 4\pi^2 f_0^2 X_m$$

Application numérique: $a_{max} = 4\pi^2 10^{24} \times 0,05 \cdot 10^{-9} = 1,97 \cdot 10^{15} \text{ m.s}^{-2}$

4. $k = m \omega_0^2 = m 4\pi^2 f_0^2$

Application numérique: $k = 10^{-26} 4\pi^2 10^{24} = 0,395 \text{ N.m}^{-1}$

3. Ajout d'une masse

1. Au moment où on ajoute la masse $\frac{m}{2}$ sur le chariot, l'ensemble a une vitesse nulle, l'énergie cinétique du chariot est nulle. L'énergie du nouveau système oscillant est sous forme d'énergie potentielle : $E_m = \frac{1}{2} k A^2$ elle est indépendante de la masse donc l'énergie mécanique du chariot chargé n'a pas varié. L'amplitude du mouvement ne varie pas non plus.

2. $T_0 = 2\pi \sqrt{\frac{m}{k}}$ Avant ajout de $\frac{m}{2}$. Après ajout de $\frac{m}{2}$ $T'_0 = 2\pi \sqrt{\frac{3m}{2k}} = \sqrt{\frac{3}{2}} T_0$ donc $T'_0 = \sqrt{\frac{3}{2}} T_0$

3. Avant ajout de la masse $\frac{m}{2}$ lorsque la vitesse est maximale (*passage par la position d'équilibre*) l'énergie potentielle est nulle ainsi $E_m = \frac{1}{2} m v_{max}^2$. Au cours du temps, il y a conservation de l'énergie mécanique donc $\frac{1}{2} m v_{max}^2 = \frac{1}{2} k A^2$

d'où $v_{max} = \sqrt{\frac{k}{m}} A$. Après ajout de la masse $\frac{m}{2}$ le raisonnement est le même $v'_{max} = \sqrt{\frac{2k}{3m}} A$ donc $v'_{max} = \sqrt{\frac{2}{3}} v_{max}$