

Travaux Dirigés 14 - Correction

Déterminer des torseurs à partir d'une définition locale des AM

Exercice 1 : Calcul de centre de gravité

Question 1 : Choisir le système de coordonnées adapté au problème et poser l'élément de surface associé

➤ *Coordonnée cartésienne / $dS = y(x)dx$*

Question 2 : Donner les intervalles de variation de chaque paramètre pour décrire la surface étudiée

➤ *$x \in [0, a] / y \in [0, b]$*

Question 3 : Déterminer la surface du triangle par calcul intégral

$$dS = y(x) \cdot dx$$

$$S = \iint dS = \int_0^a y(x) \cdot dx$$

$$S = \int_0^a \left(\frac{-b}{a}x + b\right) \cdot dx$$

$$S = \left[\frac{-b}{2 \cdot a} \cdot x^2 + b \cdot x\right]_0^a$$

$$S = \frac{a \cdot b}{2}$$

Question 4 : Déterminer les coordonnées X_G et Y_G du centre géométrique du triangle en fonction de a et b

$$S \cdot \overrightarrow{OG} = \int_0^a \overrightarrow{OM} \cdot y(x) \cdot dx$$

$$S \cdot \overrightarrow{OG} = \begin{cases} \int_0^a x \cdot y(x) \cdot dx \\ \int_0^a y(x) \cdot y(x) \cdot dx \end{cases}$$

$$S \cdot \overrightarrow{OG} = \begin{cases} \int_0^a x \cdot \left(\frac{-b}{a}x + b\right) \cdot dx \\ \int_0^a \left(\frac{-b}{a}x + b\right)^2 \cdot dx \end{cases}$$

$$S \cdot \overrightarrow{OG} = \begin{cases} \frac{b \cdot a^2}{6} \\ \frac{b^2 \cdot a}{3} \end{cases}$$

$$\overrightarrow{OG} = \begin{cases} \frac{a}{3} \\ \frac{2 \cdot b}{3} \end{cases}$$

Question 5 : Choisir le système de coordonnées adapté au problème et poser l'élément de surface associé

➤ *Coordonnée polaire/ $dS = r dr d\theta$*

Question 6 : Donner les intervalles de variation de chaque paramètre pour décrire la surface étudiée

➤ *$r \in [0, R]$ / $\theta \in [0, 180^\circ]$*

Question 7 : Déterminer la surface du demi-disque par calcul intégral en fonction de R

$$S = \int_0^\pi \int_0^R r \cdot dr \cdot d\theta$$

$$S = \int_0^\pi d\theta \cdot \int_0^R r \cdot dr$$

$$S = \pi \cdot \frac{R^2}{2}$$

Question 8 : Déterminer les coordonnées X et Y du centre géométrique du demi-disque en fonction de R .

$$S \cdot \overrightarrow{OG} = \begin{cases} \int_0^\pi \int_0^R x \cdot r \cdot dr \cdot d\theta \\ \int_0^\pi \int_0^R y \cdot r \cdot dr \cdot d\theta \end{cases}$$

$$S \cdot \overrightarrow{OG} = \begin{cases} \int_0^\pi \int_0^R r^2 \cdot \cos(\theta) \cdot dr \cdot d\theta \\ \int_0^\pi \int_0^R r^2 \cdot \sin(\theta) \cdot dr \cdot d\theta \end{cases}$$

$$S \cdot \vec{OG} = \begin{vmatrix} \int_0^\pi \cos(\theta) \cdot d\theta \cdot \int_0^R r^2 \cdot dr \\ \int_0^\pi \sin(\theta) \cdot d\theta \cdot \int_0^R r^2 \cdot dr \end{vmatrix}$$

$$S \cdot \vec{OG} = \begin{vmatrix} 0 \\ 2 \cdot R^3 \\ 3 \end{vmatrix}$$

$$\vec{OG} = \begin{vmatrix} 0 \\ \frac{4 \cdot R}{3 \cdot \pi} \end{vmatrix}$$

Exercice 2 : Vanne demi-lune

Question 1 : Déterminer l'expression de la surface élémentaire dS en fonction des variables r et θ , et donner les bornes de variation des variables r et θ .

$$dS = r \cdot d\theta \cdot dr$$

Question 2 : Soit $\vec{f}_{M,eau \rightarrow vanne}$ le vecteur représentant cette densité, exprimer ce vecteur en fonction des données et des variables r et θ .

$$\vec{f}_{M,eau \rightarrow vanne} = \rho \cdot g \cdot z \cdot r \cdot d\theta \cdot dr \cdot \vec{x}$$

Question 3 : En intégrant sur les bons intervalles, déterminez la poussée (représentée par $\vec{R}_{eau \rightarrow vanne}$).

$$\vec{R}_{eau \rightarrow vanne} = \int_0^R \int_0^\pi \rho \cdot g \cdot z \cdot r \cdot d\theta \cdot dr \cdot \vec{x}$$

$$\vec{R}_{eau \rightarrow vanne} = \rho \cdot g \cdot \int_0^R \int_0^\pi r \cdot \sin\theta \cdot r \cdot d\theta \cdot dr \cdot \vec{x}$$

$$\vec{R}_{eau \rightarrow vanne} = \rho \cdot g \cdot \int_0^R r^2 \cdot dr \cdot \int_0^\pi \sin\theta \cdot d\theta \cdot \vec{x}$$

$$\vec{R}_{eau \rightarrow vanne} = 2 \cdot \rho \cdot g \cdot \frac{R^3}{3} \cdot \vec{x}$$

Question 4 : Calculer la position du centre de poussée C ; tel que $\vec{M}_{C,eau \rightarrow vanne} = \vec{0}$.

$$\vec{M}_{C,eau \rightarrow vanne} = \int_0^R \int_0^\pi (\vec{CM}) \wedge (\rho \cdot g \cdot z \cdot r \cdot d\theta \cdot dr \cdot \vec{x})$$

$$\vec{M}_{C,eau \rightarrow vanne} = \rho \cdot g \cdot \int_0^R \int_0^\pi \begin{vmatrix} -x_C & 1 \\ r \cdot \cos\theta - y_C & 0 \\ r \cdot \sin\theta - z_C & 0 \end{vmatrix} \cdot r^2 \cdot \sin\theta \cdot d\theta \cdot dr$$

$$\overrightarrow{M_{C,eau \rightarrow vanne}} = \rho \cdot g \cdot \int_0^R \int_0^\pi \begin{vmatrix} 0 \\ r \cdot \sin\theta - z_C \\ -r \cdot \cos\theta + y_C \end{vmatrix} \cdot r^2 \cdot \sin\theta \cdot d\theta \cdot dr$$

$$\overrightarrow{M_{C,eau \rightarrow vanne}} = \rho \cdot g \cdot \int_0^R \int_0^\pi \begin{vmatrix} 0 \\ r \cdot \sin\theta - z_C \\ -r \cdot \cos\theta + y_C \end{vmatrix} \cdot r^2 \cdot \sin\theta \cdot d\theta \cdot dr = \vec{0}$$

$$\begin{vmatrix} 0 \\ \int_0^R \int_0^\pi (r \cdot \sin\theta - z_C) \cdot r^2 \cdot \sin\theta \cdot d\theta \cdot dr \\ \int_0^R \int_0^\pi (-r \cdot \cos\theta + y_C) \cdot r^2 \cdot \sin\theta \cdot d\theta \cdot dr \end{vmatrix} = \vec{0}$$

$$\begin{vmatrix} 0 \\ \frac{\pi \cdot R^3}{8} - \frac{2 \cdot z_C}{3} \\ \frac{2 \cdot y_C}{3} \end{vmatrix} = 0$$

$$\begin{vmatrix} 0 \\ 0 \\ z_C = \frac{3 \cdot \pi \cdot R^3}{16} \end{vmatrix}$$

Exercice 3 : Frottement fluide sur un malaxeur « arc »

Question 1 : Caractériser le mouvement 2/1 et exprimer le vecteur vitesse $\overrightarrow{V_{P,2/1}}$

➤ *Mouvement 2/1 : Rotation*

$$\overrightarrow{V_{P,2/1}} = \mathbf{x} \cdot \omega \cdot \overrightarrow{y_2}$$

Question 2 : Exprimer la force élémentaire $\overrightarrow{dF_{fluide \rightarrow 2}}$ appliquée à un élément de longueur dx centré au point courant P.

$$\overrightarrow{dF_{fluide \rightarrow 2}} = -\mu \cdot x \cdot \omega \cdot dx \cdot \overrightarrow{y_2} \text{ sur } AB \text{ et } CD$$

$$\overrightarrow{dF_{fluide \rightarrow 2}} = -\mu \cdot a \cdot \omega \cdot dz \cdot \overrightarrow{y_2} \text{ sur } BC$$

Question 3 : Déterminer le torseur $\{T_{fluide \rightarrow AB}\}_P$ modélisant l'action du fluide f sur la tige AB.

➤ *On calcule le torseur en A puis en P.*

$$\{\mathbf{T}_{fluide \rightarrow AB}\}_A = \left\{ \begin{array}{l} - \int_0^a \mu \cdot x \cdot \omega \cdot dx \cdot \vec{y}_2 \\ - \int_0^a \mu \cdot x^2 \cdot \omega \cdot dx \cdot \vec{z}_2 \end{array} \right\}_A$$

$$\{\mathbf{T}_{fluide \rightarrow AB}\}_A = \left\{ \begin{array}{l} - \frac{\mu \cdot a^2 \cdot \omega}{2} \cdot \vec{y}_2 \\ - \frac{\mu \cdot a^3 \cdot \omega}{3} \cdot \vec{z}_2 \end{array} \right\}_A$$

$$\{\mathbf{T}_{fluide \rightarrow AB}\}_P = \left\{ \begin{array}{l} - \frac{\mu \cdot a^2 \cdot \omega}{2} \cdot \vec{y}_2 \\ - \frac{\mu \cdot a^3 \cdot \omega}{3} \cdot \vec{z}_2 - x \cdot \vec{x}_2 \wedge - \frac{\mu \cdot a^2 \cdot \omega}{2} \cdot \vec{y}_2 \end{array} \right\}_P$$

$$\{\mathbf{T}_{fluide \rightarrow AB}\}_P = \left\{ \begin{array}{l} - \frac{\mu \cdot a^2 \cdot \omega}{2} \cdot \vec{y}_2 \\ - \frac{\mu \cdot a^3 \cdot \omega}{3} \cdot \vec{z}_2 + \frac{\mu \cdot a^2 \cdot \omega \cdot x}{2} \cdot \vec{z}_2 \end{array} \right\}_P$$

$$\{\mathbf{T}_{fluide \rightarrow AB}\}_P = \left\{ \begin{array}{l} - \frac{\mu \cdot a^2 \cdot \omega}{2} \cdot \vec{y}_2 \\ \left(\frac{\mu \cdot a^2 \cdot \omega \cdot x}{2} - \frac{\mu \cdot a^3 \cdot \omega}{3} \right) \cdot \vec{z}_2 \end{array} \right\}_P$$

Question 4 : Déterminer le torseur $\{\mathbf{T}_{fluide \rightarrow BC}\}_P$ modélisant l'action du fluide f sur la tige BC.

➤ On calcule le torseur en B puis en P.

$$\{\mathbf{T}_{fluide \rightarrow BC}\}_B = \left\{ \begin{array}{l} - \int_0^a \mu \cdot a \cdot \omega \cdot dz \cdot \vec{y}_2 \\ - \int_0^a \mu \cdot a \cdot z \cdot \omega \cdot dz \cdot \vec{x}_2 \end{array} \right\}_B$$

$$\{\mathbf{T}_{fluide \rightarrow BC}\}_B = \left\{ \begin{array}{l} -\mu \cdot a^2 \cdot \omega \cdot \vec{y}_2 \\ -\mu \cdot \frac{a^2}{2} \cdot \omega \cdot \vec{x}_2 \end{array} \right\}_B$$

$$\{\mathbf{T}_{fluide \rightarrow BC}\}_P = \left\{ \begin{array}{l} -\mu \cdot a^2 \cdot \omega \cdot \vec{y}_2 \\ -\mu \cdot \frac{a^2}{2} \cdot \omega \cdot \vec{x}_2 + ((a-x) \cdot \vec{x}_2 \wedge (-\mu \cdot a^2 \cdot \omega \cdot \vec{y}_2)) \end{array} \right\}_P$$

$$\{\mathbf{T}_{fluide \rightarrow BC}\}_P = \left\{ \begin{array}{l} -\mu \cdot a^2 \cdot \omega \cdot \vec{y}_2 \\ -\mu \cdot \frac{a^2}{2} \cdot \omega \cdot \vec{x}_2 - (a-x) \cdot \mu \cdot a^2 \cdot \omega \cdot \vec{z}_2 \end{array} \right\}_P$$

Question 5 : Déterminer le torseur $\{\mathbf{T}_{\text{fluide} \rightarrow 2}\}_{\mathbf{P}}$ modélisant l'action du fluide f sur l'arbre 2.

$$\{\mathbf{T}_{\text{fluide} \rightarrow AB}\}_{\mathbf{P}} = \{\mathbf{T}_{\text{fluide} \rightarrow CD}\}_{\mathbf{P}}$$

$$\{\mathbf{T}_{\text{fluide} \rightarrow 2}\}_{\mathbf{P}} = 2 \cdot \{\mathbf{T}_{\text{fluide} \rightarrow AB}\}_{\mathbf{P}} + \{\mathbf{T}_{\text{fluide} \rightarrow BC}\}_{\mathbf{P}}$$