

On a donc $\text{rg}(\vec{u}, \vec{v}, \vec{x}, \vec{y}) = 4$ et alors $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{x}, \vec{y})$ est génératrice de $\mathbb{R}^4$. On a donc $\dim(E+F) = 4$ et $\dim(E \cap F) = 0$.

4/10

Ex 5

- $\dim E = 2$ (E est le plan vectoriel orthogonal à $(1, -2, 3)$)
- $F = \text{Vect}\left(1, \frac{1}{2}, \frac{1}{3}\right)$ donc $\dim F = 1$.
- G est un SEV de $\mathbb{K}_4[X]$ et donc $\dim G \in \llbracket 0; 5 \rrbracket$
 - $X \notin G$ donc $G \neq \mathbb{K}_4[X]$ et $\dim G < 5$
 - $X-1 \in G$ donc $G \neq \{0\}$ et $\dim G > 0$.
 - $((X-1), (X-1)^2, (X-1)^3, (X-1)^4)$ est une famille "inclus" dans G . Elle est libre car elle est échelonnée. On a donc $\text{Vect}((X-1)^i, i \in \llbracket 1; 4 \rrbracket)$ qui est un SEV de G qui a pour dimension 4 donc $\dim G \geq 4$. Or $\dim G < 5$ donc $\dim G = 4$.

Ex 6

a) $\underbrace{\text{Vect}((X-2)(X-3), (X-2)^2(X-3), (X-2)^3(X-3))}_{\dim = 3 \text{ (famille libre car échelonnée)}} \subset E \subset \underbrace{\mathbb{R}_4[X]}_{\dim = 5}$

donc $\dim E = 3, 4$ ou $\textcircled{5}$ (*) facile à exclure car $E \neq \mathbb{R}_4[X]$

On $\mathbb{R}_1[X] \cap E = \{0\}$ donc $\mathbb{R}_1[X]$ et E sont en somme directe et $\dim(\mathbb{R}_1[X] + E) = \dim \mathbb{R}_1[X] + \dim E = 2 + \dim E$.

Mais $\mathbb{R}_1[X] + E \subset \mathbb{R}_4[X]$ donc $\dim E + 2 \leq 5$ (**)

(*) et (**) permettent de conclure que $\dim E = 3$.

5/10

$\left((X^i)^i \right)_{i \in \mathbb{N}^*}$ est une famille libre, infinie, incluse dans F ,

F est donc un sous-espace de $\mathbb{R}[X]$ de dimension infinie.

b) Soit $n > 0$. S_n est l'ensemble des matrices symétriques de taille n .

La famille $(E_{11}, E_{22}, \dots, E_{nn}, E_{12} + E_{21}, E_{13} + E_{31}, \dots, E_{n-1,n} + E_{n,n-1})$ est une base de S_n , on en déduit $\dim S_n = \frac{n(n+1)}{2}$.

On sait que $M_n(\mathbb{K}) = A_n \oplus S_n$ ce qui entraîne

$$\dim(M_n(\mathbb{K})) = \dim A_n + \dim S_n \Leftrightarrow \dim(A_n) = n^2 - \frac{n(n+1)}{2}$$

$$\Leftrightarrow \dim A_n = \frac{n(n-1)}{2}$$

c) Montrons que $(\cos, \cos^2, \cos^3)$ est libre.

Soit (α, β, γ) tel que $\alpha \cos + \beta \cos^2 + \gamma \cos^3 = 0$

Pour $x=0$, il vient $\alpha + \beta + \gamma = 0$

Pour $x=\pi$, il vient $-\alpha + \beta - \gamma = 0$

Pour $x=\frac{\pi}{3}$, il vient $\frac{\alpha}{2} + \frac{\beta}{4} + \frac{\gamma}{8} = 0$

La matrice du système est $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{4} & \frac{1}{8} \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{4} & -\frac{3}{8} \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

le système admet donc une unique solution qui est $(0, 0, 0)$, la famille $(\cos, \cos^2, \cos^3)$ est donc libre et $\dim E = 3$.

• $\mathcal{P} \supset \{x \mapsto x^{2i}, i \in \mathbb{N}\}$.

Or, $\text{Vect}(x \mapsto x^{2i}, i \in \mathbb{N})$ est l'ens. des polynômes qui n'ont que des monômes

de degrés pairs est un SEV de dimension infinie, ce qui entraîne (6/10) que P est un espace de dimension infinie.

d) $E = \text{Vect} \left((2^n)_n, ((-1)^n)_n \right)$ donc E est un plan de $\mathbb{R}^{\mathbb{N}}$.

(Ex 7) $((X-i)^i)_{i \in \llbracket 0; n \rrbracket}$ est une famille libre (car échelonnée) de $n+1$ vecteurs dans un espace de dimension $n+1$; c'est donc une base.

(Ex 8)
$$\left. \begin{array}{l} f \circ f = f \\ f \circ g = g \circ f = g \\ g \circ g = x \mapsto x^4 \end{array} \right\} \begin{array}{l} \text{On a donc} \\ \text{Vect}(f, g, f \circ f, f \circ g, g \circ f, g \circ g) \\ = \text{Vect}(f, g, x \mapsto x^4) \end{array}$$

Dans $\mathbb{K}[X]$, (X, X^2, X^4) est libre donc $(f, g, x \mapsto x^4)$ est libre et $\dim \text{Vect}(f, g, x \mapsto x^4) = 3$.

(Ex 9) $E = \text{Vect} \left(\underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}}_{\mathcal{F}} \right)$

$\mathcal{F}$ est clairement libre donc $\dim(E) = \# \mathcal{F} = 3$.

(Ex 10) Th de la base incomplète : E un EV de dim finie
 $(\vec{x}_1, \dots, \vec{x}_n)$ une famille libre
 $\exists (\vec{x}_{n+1}, \dots, \vec{x}_p) \in E^{n-p}$ t.q.
 $(\vec{x}_i)_{i \in \llbracket 1; p \rrbracket}$ est une base de E