

# Applications Linéaires

Keven Commault

Lycée Brizeux

25 avril 2021





a) L'application nulle  $n$  : 
$$\begin{cases} E & \rightarrow & F \\ \vec{x} & \mapsto & \vec{0}_F \end{cases}$$

a) L'application nulle  $n$  : 
$$\begin{cases} E & \rightarrow & F \\ \vec{x} & \mapsto & \vec{0}_F \end{cases}$$

b) La dérivation des polynômes : 
$$\begin{cases} \mathbb{K}[X] & \rightarrow & \mathbb{K}[X] \\ P & \mapsto & P' \end{cases} .$$

a) L'application nulle  $n$  : 
$$\begin{cases} E & \rightarrow & F \\ \vec{x} & \mapsto & \vec{0}_F \end{cases}$$

b) La dérivation des polynômes : 
$$\begin{cases} \mathbb{K}[X] & \rightarrow & \mathbb{K}[X] \\ P & \mapsto & P' \end{cases} .$$

c) 
$$\begin{cases} \mathcal{C}^0([0, 1]) & \rightarrow & \mathbb{R} \\ f & \mapsto & \int_{[0;1]} f \end{cases} .$$

a) L'application nulle  $n$  : 
$$\begin{cases} E & \rightarrow F \\ \vec{x} & \mapsto \vec{0}_F \end{cases}$$

b) La dérivation des polynômes : 
$$\begin{cases} \mathbb{K}[X] & \rightarrow \mathbb{K}[X] \\ P & \mapsto P' \end{cases} .$$

c) 
$$\begin{cases} \mathcal{C}^0([0, 1]) & \rightarrow \mathbb{R} \\ f & \mapsto \int_{[0;1]} f \end{cases} .$$

d)  $\phi$  : 
$$\begin{cases} \mathbb{K}^2 & \rightarrow \mathbb{K}^3 \\ (x, y) & \mapsto (-x + 2y, 0, y) \end{cases} .$$

## Proposition

Soit  $u \in \mathcal{L}(E, F)$ .

i.  $u(\vec{0}_E) =$

et ii.  $\forall \vec{x} \in E, u(-\vec{x}) =$

## Démonstration

$u(\vec{0}_E) =$

$\forall \vec{x} \in E, u(-\vec{x}) =$

## Vocabulaire

Soit  $u \in \mathcal{L}(E, F)$ .

- Lorsque  $F = E$ , on dit que  $u$  est un
- Lorsque  $u$  est bijective, on dit que  $u$  est un
- Un endomorphisme qui est un isomorphisme est un
- L'ensemble des automorphismes de  $E$  est appelé **groupe linéaire** de  $E$  et noté  $GL(E)$ .

Remarque :

## Exemples

a)  $\Phi : \begin{cases} \mathbb{K}_2[X] & \rightarrow \mathbb{K}_2[X] \\ P & \mapsto P' \end{cases}$  est un endomorphisme de  $\mathbb{K}_2[X]$   
mais n'en n'est pas un automorphisme car :

## Exemples

a)  $\Phi : \begin{cases} \mathbb{K}_2[X] & \rightarrow & \mathbb{K}_2[X] \\ P & \mapsto & P' \end{cases}$  est un endomorphisme de  $\mathbb{K}_2[X]$   
mais n'en n'est pas un automorphisme car :

b) L'**identité**  $\text{Id}_E : \begin{cases} E & \rightarrow & E \\ \vec{x} & \mapsto & \vec{x} \end{cases}$  est un automorphisme de  $E$ .

## Exemples

a)  $\Phi : \begin{cases} \mathbb{K}_2[X] & \rightarrow & \mathbb{K}_2[X] \\ P & \mapsto & P' \end{cases}$  est un endomorphisme de  $\mathbb{K}_2[X]$   
 mais n'en n'est pas un automorphisme car :

b) L'identité  $\text{Id}_E : \begin{cases} E & \rightarrow & E \\ \vec{x} & \mapsto & \vec{x} \end{cases}$  est un automorphisme de  $E$ .

Exercice :  $u : \begin{cases} \mathbb{R}^2 & \longrightarrow & \mathbb{R}^2 \\ (x, y) & \longmapsto & (x + y, x - y) \end{cases} \in GL(\mathbb{R}^2).$



## Proposition

Si  $u \in \mathcal{L}(E, F)$  est bijectif alors  $u^{-1} \in \mathcal{L}(F, E)$ .

De plus,  $u \circ u^{-1} = \text{id}_F$  et  $u^{-1} \circ u = \text{id}_E$ .

## Démonstration

## Proposition

Soit  $u \in \mathcal{L}(E, F)$ .

- i. L'**image directe** d'un sous-espace vectoriel de  $E$  est un sous-espace vectoriel de  $F$  :
  
  
  
  
  
  
  
  
  
  
- ii. L'**image réciproque** d'un sous-espace vectoriel de  $F$  est un sous-espace vectoriel de  $E$  :

## Démonstration

## Définition

Soit  $u \in \mathcal{L}(E, F)$ .

- Le **noyau** de  $u$  est  $\text{Ker}(u) = \{\vec{x} \in E / u(\vec{x}) = \vec{0}_F\}$ .
- L'**image** de  $u$  est  $\text{Im}(u) = \{u(\vec{x}), \vec{x} \in E\}$ .

## Proposition

$\text{Ker}(u)$  est un sous-espace vectoriel de

$\text{Im}(u)$  est un sous-espace vectoriel de .

## Exemple

Déterminer le noyau et l'image de  $\Phi : \begin{cases} \mathbb{K}_2[X] & \rightarrow \mathbb{K}_2[X] \\ P & \mapsto P' \end{cases}$





À quoi cela sert-il ? à créer plein de SEV !

Exemple :

$\Gamma = \{y \in \mathcal{C}^2(\mathbb{R}) / y'' + 2y' + y = 0\}$  est un SEV de  $\mathbb{R}^{\mathbb{R}}$  car

## Proposition

- $u$  est injective ssi :  $\text{Ker}(u) = \{\vec{0}_E\}$  ;
- $u$  est surjective ssi :  $\text{Im}(u) = F$ .

← injectivité se  
détermine en  
calculant le noyau

## Proposition

- $u$  est injective ssi :  $\text{Ker}(u) = \{\vec{0}_E\}$  ;
- $u$  est surjective ssi :  $\text{Im}(u) = F$ .

## Démonstration

- ▶ Le second point est évident car
  
- ▶ Supposons que  $u$  soit injective, alors

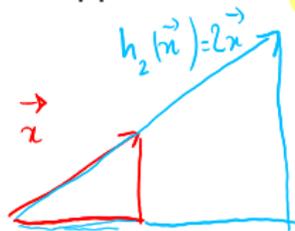
Réciproquement, si  $\text{Ker}(u) = \{\vec{0}_E\}$

On va généraliser les transformations géométriques usuelles.

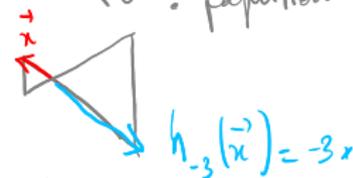
## Définition

Soit  $\lambda \in \mathbb{K}$ .

L'homothétie de rapport  $\lambda$  est  $h_\lambda : \begin{cases} E \rightarrow E \\ \vec{x} \mapsto \lambda \vec{x}. \end{cases}$



(homothéties : Thalès)  
 rapport  $> 0$  : figure classique  
 $< 0$  : papillon



Remarque : si  $\lambda \in \{0; 1\}$

•  $\lambda = 0$   $\forall \vec{x}, \vec{x} \mapsto 0 \cdot \vec{x} = \vec{0}$  Application nulle

•  $\lambda = 1$   $\forall \vec{x}, \vec{x} \mapsto \vec{x}$  Application identité  $\text{Id}_E$  ) isomorphisme

### Proposition

Les homothéties sont les seuls endomorphismes tels que  $(\vec{x}, u(\vec{x}))$  est liée pour tout  $\vec{x} \in E$ .

Si  $u$  est une homothétie alors  $\forall \vec{x}, (\vec{x}, u(\vec{x}))$  est liée : évident

"Réciproque" à démontrer : en TD

## Proposition

Les homothéties sont les seuls endomorphismes tels que  $(\vec{x}, u(\vec{x}))$  est liée pour tout  $\vec{x} \in E$ .

(sera vu en TD)

## Définition

Soit  $F$  et  $G$  deux SEV tels que  $E = F \oplus G$  :

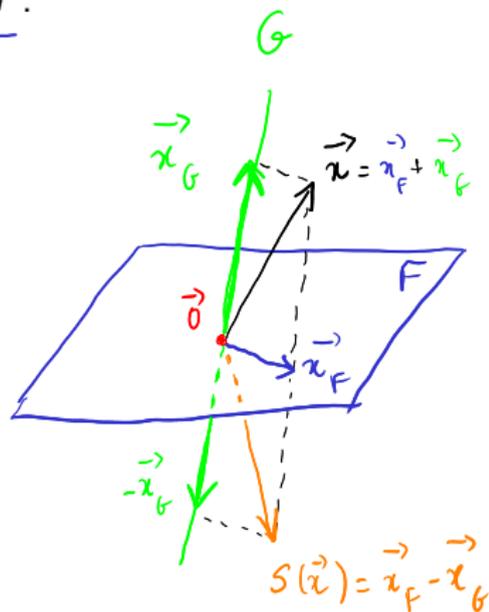
$$\forall \vec{x} \in E, \quad \vec{x} = \vec{x}_F + \vec{x}_G \quad (\text{unique})$$

- ▶ La projection sur  $F$  parallèlement à  $G$  est l'application linéaire :

$$p : \begin{cases} E & \rightarrow & E \\ \vec{x} & \mapsto & \vec{x}_F \end{cases} .$$

- ▶ La symétrie par rapport à  $F$  parallèlement à  $G$  est l'application linéaire :

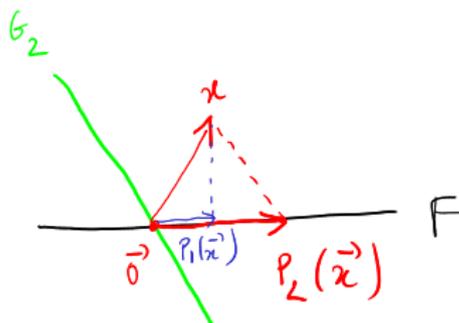
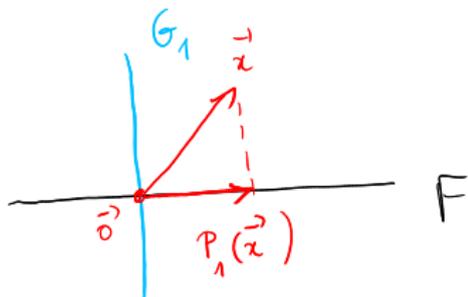
$$s : \begin{cases} E & \rightarrow & E \\ \vec{x} & \mapsto & \vec{x}_F - \vec{x}_G \end{cases} .$$



$F$  et  $G$  qui sont les **éléments caractéristiques**, il faut les préciser tous les deux.

Par exemple dans le plan, si on projette sur une droite vectorielle sans préciser parallèlement à quel supplémentaire.

poly : remarque b)



$P_i$ : proj sur  $F$  parallèlement à  $G_i$

⚠️ IL FAUT préciser les éléments caractéristiques

$E$  et  $F$  qui sont les **éléments caractéristiques**, il faut les préciser tous les deux.

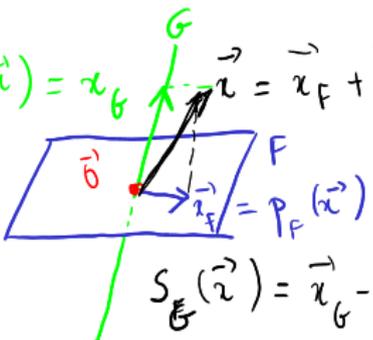
Par exemple dans le plan, si on projette sur une droite vectorielle sans préciser parallèlement à quel supplémentaire.

### Proposition

$E = F \oplus G$ , soit  $p_F$  la projection sur  $F$  parallèlement à  $G$ . Alors :

i. la projection sur  $G$  parallèlement à  $F$  est  $p_G = \text{Id} - p_F$  ;

ii. la symétrie par rapport à  $G$  parallèlement à  $F$  est :  $S_G = p_G - p_F = \text{Id} - 2p_F$



$$p_G(\vec{x}) = x_G$$

$$\vec{x} = \vec{x}_F + \vec{x}_G \Leftrightarrow \vec{x} = p_F(\vec{x}) + p_G(\vec{x})$$

$$\Leftrightarrow \boxed{p_G(\vec{x}) = \vec{x} - p_F(\vec{x})}$$

$$S_G(\vec{x}) = \vec{x}_G - \vec{x}_F = (p_G - p_F)(\vec{x})$$

Question : Comment reconnaître

parmi les applications linéaires les projecteurs et les symétries ? Quels sont les éléments caractéristiques ?

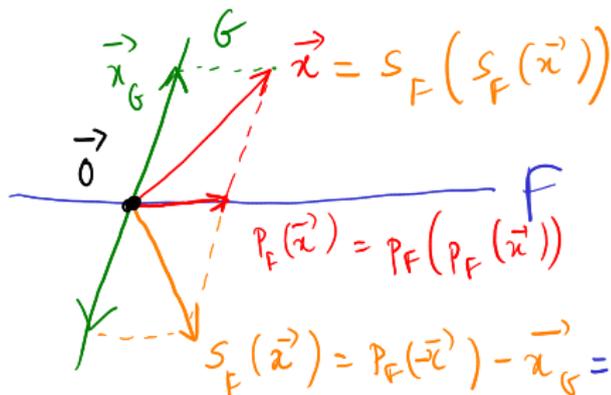
## Proposition

- i.  $u$  est un projecteur ssi  $u \circ u = u$ .

On a alors  $E = \text{Ker}(u) \oplus \text{Im}(u)$  et  $u$  est la projection sur  $\text{Im}(u)$  parallèlement à  $\text{Ker}(u)$ .

- ii.  $u$  est une symétrie ssi  $u \circ u = \text{Id}$ .

On a alors  $E = \text{Ker}(u - \text{Id}) \oplus \text{Ker}(u + \text{Id})$  et  $u$  est la symétrie par rapport à  $\text{Ker}(u - \text{Id})$  et parallèlement à  $\text{Ker}(u + \text{Id})$ .



$$\left. \begin{array}{l} \text{Ker}(P_F) = G \\ \text{Im}(P_F) = F \end{array} \right\} E = \text{Ker}(P_F) \oplus \text{Im}(P_F)$$

## Démonstration du i. par double implication

si  $u$  est la proj sur  $F$  para. à  $G$  $\implies$  : évident, on vient de le voir.  $\ker(u) = G$  et  $\text{Im}(u) = F$  $\impliedby$  : supposons que  $u \circ u = u$ . (avec  $u \in \mathcal{L}(E)$ )

$$\forall \vec{x} \in E, \vec{x} = \underbrace{\vec{x} - u(\vec{x})}_{\in \ker(u)} + \underbrace{u(\vec{x})}_{\in \text{Im}(u)} : (*) \text{ montre que}$$

$$E = \ker(u) + \text{Im}(u)$$

Il reste à voir que la somme est directe

$$\text{càd } \ker(u) \cap \text{Im}(u) = \{\vec{0}\}.$$

Soit  $\vec{x} \in \ker(u) \cap \text{Im}(u)$ .

$$\vec{x} \in \text{Im}(u) : \exists \vec{y} \in E / \vec{x} = u(\vec{y})$$

$$\vec{x} \in \ker(u) : u(\vec{x}) = \vec{0} \iff \underbrace{u(u(\vec{y}))}_{u \circ u(\vec{y})} = \vec{0} \iff u(\vec{y}) = \vec{0}$$

Finalement  $\vec{x} = \vec{0}$ .

Vu : Fonctions = Paires  $\oplus$  Impaires

Exemple  $\phi : \begin{cases} \mathbb{K}[X] \rightarrow \mathbb{K}[X] \\ P(X) \mapsto P(-X) \end{cases}$

$\phi \in \mathcal{L}(\mathbb{K}[X])$  et  $\forall P(X) \in \mathbb{K}[X]$ ,  $\phi$  est une symétrie

$$\phi(\phi(P(X))) = \phi(P(-X)) = P(X) : \phi \circ \phi = \text{Id}$$

éléments caractéristiques?  $\forall P(X) \in \mathbb{K}[X]$ ,

$$P \in \ker(\phi - \text{Id}) \Leftrightarrow P(-X) - P(X) = 0 \Leftrightarrow P(-X) = P(X) \Leftrightarrow P \text{ est pair}$$

$\Leftrightarrow P$  ne comporte que des monômes de deg pair

$$P \in \ker(\phi + \text{Id}) \Leftrightarrow P(-X) = -P(X) \Leftrightarrow P \text{ est impair}$$

$\phi$  est la symétrie par rapport

Espace des pol pairs

$\text{Vect}(X^{2i}, i \in \mathbb{N})$

parallèlement à

$\text{Vect}(X^{2i+1}, i \in \mathbb{N})$

(Rg : comb. lin. paires)

## Proposition

Soit  $u \in \mathcal{L}(E)$ ,  $F$  et  $G$  des SEV supplémentaires.

On connaît  $u$  lorsqu'on connaît ses restrictions à  $F$  et à  $G$ .

## Exemple

## Théorème

Soit  $u \in \mathcal{L}(E, F)$ .

$u$  est déterminée de façon unique par les images des éléments d'une base quelconque de  $E$ .

## Démonstration

## Exemples

a) Soit  $\phi \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^2)$  tq  $\phi(1, 0) = (2, 1)$  et  $\phi(0, 1) = (-1, 3)$ .  
 $\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, \phi(x, y) =$

b)  $S : \begin{cases} \mathbb{R}_2[X] & \rightarrow & \mathbb{R} \\ P & \mapsto & \int_0^1 P(x)dx \end{cases}$

Calculons les images de la base canonique de  $\mathbb{R}_2[X]$  par  $S$  :

$$S(1) = \quad S(X) \quad S(X^2) =$$

Donc  $S(a_0 + a_1X + a_2X^2) =$

Par exemple  $S(3 + X - 5X^2) =$

**Exercice** : dans l'espace muni d'une base  $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$  et on définit une application linéaire  $f$  en posant :

$$f(\vec{i}) = 3\vec{i} + 4\vec{j} - 5\vec{k} \quad ; \quad f(\vec{j}) = -4\vec{i} - 7\vec{j} + 10\vec{k} \quad \text{et} \quad f(\vec{k}) = -2\vec{i} - 4\vec{j} + 6\vec{k}.$$

Démontrer que  $f$  est une projection dont on précisera les éléments caractéristiques.

## Proposition

Soit  $E$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel de dimension finie, dont  $(\vec{e}_i)_{i \in \llbracket 1, n \rrbracket}$  est une base ; soit  $F$  un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel (qui peut être de dimension finie ou pas) et soit  $u \in \mathcal{L}(E, F)$ .

- i.  $u$  est injective ssi  $(u(\vec{e}_i))_{i \in \llbracket 1, n \rrbracket}$  est une famille libre de  $F$  ;
- ii.  $u$  est surjective ssi  $(u(\vec{e}_i))_{i \in \llbracket 1, n \rrbracket}$  est une famille génératrice de  $F$  ;
- iii.  $u$  est bijective ssi  $(u(\vec{e}_i))_{i \in \llbracket 1, n \rrbracket}$  est une base de  $F$ .



## Proposition

Soit  $u \in \mathcal{L}(E, F)$ . On suppose que  $E$  et  $F$  sont de même dimension finie.

$u$  est bijective  $\iff u$  est injective  $\iff u$  est surjective

## Proposition

Soit  $u \in \mathcal{L}(E, F)$ . On suppose que  $E$  et  $F$  sont de même dimension finie.

$u$  est bijective  $\iff u$  est injective  $\iff u$  est surjective

## Exemple

$\phi : \begin{cases} \mathbb{R}_2[X] & \rightarrow \\ P & \mapsto \end{cases} \begin{matrix} \mathbb{R}^3 \\ (P(0), P(1), P(2)) \end{matrix}$  est un isomorphisme.



## Définition

On dit que  $E$  et  $F$  sont des EV **isomorphes** lorsqu'il existe un isomorphisme  $u : E \rightarrow F$ .

## Proposition

En dimension finie,  $E$  et  $F$  isomorphes ssi ils ont même dimension.

## Définition

On dit que  $E$  et  $F$  sont des EV **isomorphes** lorsqu'il existe un isomorphisme  $u : E \rightarrow F$ .

## Proposition

En dimension finie,  $E$  et  $F$  isomorphes ssi ils ont même dimension.

## Démonstration

Supposons que  $E$  et  $F$  soient de même dimension finie  $n$ .

Réciproquement, supposons que  $E$  et  $F$  sont isomorphes. Alors,

## Définition

Soit  $u \in \mathcal{L}(E, F)$  avec  $E$  de dimension finie.

On appelle **rang de  $u$**

On le note

## Exemples

- a) La dérivation  $\mathbb{R}_3[X] \rightarrow \mathbb{R}[X]$
- b) Dans  $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ , la trace
  
- c) Dans  $\mathcal{M}_3(\mathbb{R})$ , la transposition

## Proposition

Composer (à gauche ou à droite) par un isomorphisme

## Proposition

En dimension finie.

Soit  $u \in \mathcal{L}(E, F)$  et  $v \in \mathcal{L}(F, G)$ . On a :

$$\text{rg}(v \circ u)$$

## Théorème du rang

Soit  $u \in \mathcal{L}(E, F)$ . On suppose que  $E$  est de dimension finie.

## Théorème du rang

Soit  $u \in \mathcal{L}(E, F)$ . On suppose que  $E$  est de dimension finie.

### Démonstration

Soit  $n = \dim E$ . De deux choses l'une :

- ▶ Soit  $\text{Ker}(u) = \{\vec{0}\}$  et alors
  
- ▶ Sinon, soit  $(\vec{x}_1, \dots, \vec{x}_p)$  une base de  $\text{Ker}(u)$ .  
On peut alors compléter cette base en une base de  $E$  :

## Définition

Une équation **linéaire** est de la forme (Eq) :  $u(\vec{x}) = \vec{b}$

## Exemples

a) Le système linéaire 
$$\begin{cases} x - 2y + z = 5 \\ 3x + y - 4z = 2 \end{cases}$$

b) De façon générale,

c) L'équation différentielle  $y' - 3y = \cos x$

d) De façon générale,

## Proposition

Soit  $\vec{y}$  est une solution particulière de l'équation linéaire  
 $(Eq) : u(\vec{x}) = \vec{b}$ .

$\vec{x}$  est solution de  $(Eq)$  ssi

**Démonstration** Dire que  $\vec{y}$  est une solution particulière de  
 l'équation linéaire  $(Eq)$  c'est dire que :

Pour tout  $\vec{x} \in E$  :

$\vec{x}$  est solution de  $(Eq) \iff$

$\iff$

$\iff$

$\iff$

$\iff$

L'ensemble des solutions de l'équation linéaire  
(Eq) :  $u(\vec{x}) = \vec{b}$  est donc

**Remarque** ce type d'ensemble (appelé *espace affine*) n'est pas un espace vectoriel sauf quand

## Proposition

Soit  $(a, b) \in \mathbb{K}^2$ .

L'ensemble des suites  $u$  vérifiant la relation de récurrence linéaire d'ordre 2 :  $u_{n+2} = au_{n+1} + bu_n$  est un plan vectoriel de  $\mathbb{K}^{\mathbb{N}}$ .

## Démonstration

L'ensemble  $S$  recherché est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{K}^{\mathbb{N}}$ .

L'application  $\begin{cases} S \rightarrow \mathbb{K}^2 \\ u \mapsto (u_0, u_1) \end{cases}$  est linéaire. Elle est injective et

surjective, c'est donc un isomorphisme d'espaces vectoriels. On en déduit  $\dim S = \dim \mathbb{K}^2 = 2$  et  $S$  est bien un plan vectoriel de  $\mathbb{K}^{\mathbb{N}}$ .