

1 Exercices fondamentaux à savoir faire

Exercice 1. Soit $F = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 / x + y + 2z = 0, t + y = 0\}$.

1. Montrer que F est un sev de \mathbb{R}^4 , en donner une base, la dimension et un supplémentaire G dans \mathbb{R}^4 .
2. Donner la matrice dans la base canonique du projecteur sur F parallèlement à G (resp : symétrie par rapport à F parallèlement à G).
3. Pour $(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4$, donner $p(x, y, z, t)$.

Exercice 2. Soit $C = \{(x, x, y) / (x, y) \in \mathbb{R}^2\}$. Montrer que C est un sev d'un espace E à définir, en donner une base, la dimension et un supplémentaire dans E .

Exercice 3. On pose $D = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ b & b \end{pmatrix} / (a, b) \in \mathbb{R}^2 \right\}$ et $F = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) / a + b + c + d = 0 \right\}$.

1. Montrer que D et F sont des sev de $\mathcal{M}_2(\mathbb{R})$.
2. A-t-on $D \oplus F = \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$?

Exercice 4. (IMT 24) Soit la matrice :

$$\Theta = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

En faisant le moins de calcul possible, déterminer le rang de Θ , $\text{Im}(\Theta)$ et $\text{Ker}(\Theta)$.

Exercice 5. Soit $E = \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ où $n \in \mathbb{N}^*$. Soient \mathcal{S}_n l'ensemble des matrices de E symétriques et \mathcal{A}_n l'ensemble des matrices de E antisymétriques.

1. Montrer que \mathcal{S}_n et \mathcal{A}_n sont supplémentaires dans E . Si p désigne le projecteur de E sur \mathcal{S}_n parallèlement à \mathcal{A}_n , déterminer $p(M)$ pour $M \in E$.
2. Déterminer les dimensions respectives de \mathcal{S}_n et \mathcal{A}_n .

Exercice 6. Dans chacun des cas suivants, montrer que l'application est linéaire, donner la matrice de l'application linéaire dans les bases canoniques des espaces concernés, leur noyau et image :

1. $f : \begin{cases} \mathbb{R}^3 & \rightarrow & \mathbb{R}^3 \\ (x, y, z) & \mapsto & (x + y + z, x - y + z, x + 3y + z) \end{cases}$. Calculer le déterminant de f .

2. $g : \begin{cases} \mathbb{R}^3 & \rightarrow & \mathbb{R} \\ (x, y, z) & \mapsto & x + y + z \end{cases}$.

3. $h : \begin{cases} \mathbb{R}^2 & \rightarrow & \mathbb{R}^3 \\ (x, y) & \mapsto & (x, y, x + y) \end{cases}$.

4. $k : \begin{cases} \mathbb{R}_3[X] & \rightarrow & \mathbb{R}_3[X] \\ P & \mapsto & X^2 P'' - X P' + P \end{cases}$.

5. (début d'un exo oral St Cyr 2019) On considère la matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$ et l'application $L : \begin{cases} \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) & \rightarrow & \mathcal{M}_2(\mathbb{R}) \\ M & \mapsto & AM - MA \end{cases}$.

Exercice 7. Montrer que l'application f définie par $f : \begin{cases} \mathbb{R}^3 & \rightarrow & \mathbb{R}^3 \\ (x, y, z) & \mapsto & (x, y + z, 0) \end{cases}$ est une projection et en donner ses éléments caractéristiques.

Exercice 8. Calculer le déterminant de $A = \begin{pmatrix} x & x+1 & x+2 & x+3 \\ 1 & 1 & x+3 & x+4 \\ 1 & 1 & x+4 & x+5 \\ 1 & 1 & x+5 & x+2 \end{pmatrix}$

Exercice 9. Soit B la base canonique de \mathbb{R}^3 . On considère f l'endomorphisme de \mathbb{R}^3 canoniquement associé à la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 12 & 6 & 0 \\ -20 & -10 & 0 \\ -6 & -3 & -1 \end{pmatrix}$$

1. (a) Soit $u = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$, déterminer $f(u)$.
 (b) Donner le rang de f et une base de $\text{Im } f$.
 (c) Déterminer une base de $\text{Ker } f$.
 (d) La matrice A est-elle inversible ?
 (e) Quel est le noyau de A ?
2. On considère la famille $C = (t, v, w)$ avec $t = (1, -2, 0)$, $v = (-3, 5, 1)$ et $w = (0, 0, 1)$.
 (a) Montrer que C est une base de \mathbb{R}^3 .
 (b) Déterminer les matrices de passage P_{BC} et P_{CB} . On notera $P = P_{BC}$.
 (c) Donner la matrice D de f dans la base C sans utiliser A .
 (d) Donner un lien matriciel entre A, D et P .
 (e) Donner A^n en fonction de D^n .
 (f) En déduire $f^n(u)$ pour $u = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$.

Exercice 10. Soient f_1 et f_2 les fonctions définies par : $\forall x \in \mathbb{R}, f_1(x) = e^x \cos(x)$ et $f_2(x) = e^x \sin(x)$. On pose $E = \text{Vect}(f_1, f_2)$ et pour $f \in E$, on pose $D(f) = f'$.

1. Justifier que E est un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension 2. Donner une base B de E .
2. Démontrer que D est un endomorphisme de E .
3. Donner la matrice de D dans la base B .

Exercice 11. On considère l'application u définie sur $\mathbb{R}_n[X]$ par $u(P) = XP' + P$. Justifier que u est un endomorphisme de $\mathbb{R}_n[X]$ et calculer son déterminant. Quel est le noyau, l'image, le rang de u ?

Exercice 12. Soit f l'endomorphisme de \mathbb{R}^4 canoniquement associé à $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & a & b \\ -1 & 2 & 1 & 1 \\ -3 & 2 & 1 & 3 \\ b & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$. Déterminer les valeurs de a et b pour que f soit un automorphisme.

2 Des exercices un peu plus théoriques

Exercice 13. Soit $E = \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ et $P \in E$ tel que $P^2 = P$. On définit $u \in \mathcal{L}(E)$ par $u(M) = PM - MP$.

1. Justifier que u n'est pas surjectif.
2. Montrer que $u^3 = u$.
3. Montrer que $\text{Ker } u = \text{Ker } u^2$ puis que $\text{Im } u^2 = \text{Ker}(u^2 - Id_E)$ et $\text{Im } u = \text{Im } u^2$.
4. Soit $F = \text{Im } u$ et $v = u|_F$.
 (a) Déterminer v^2 . En déduire que v est un automorphisme de F .
 (b) Montrer que u^2 est un projecteur. A quelle somme directe est-il associé ?

Exercice 14. Montrer que le rang d'une application linéaire est invariant par composition par un isomorphisme (c'est-à-dire $\text{rg}(f \circ g) = \text{rg}(h \circ f) = \text{rg}(f)$ lorsque $f \in \mathcal{L}(E, F)$, $h \in GL(F)$, $g \in GL(E)$)

Exercice 15. (Mines-Télécom PSI 2022)

Soit $A = (a_{ij}) \in GL_n(\mathbb{K})$. On pose $A^{-1} = (b_{ij})_{ij}$. Soit J la matrice dont tous les coefficients valent 1.

1. Donner les coefficients de $M = JA^{-1}$. Quel est son rang ?

2. Montrer que $\det(J - A) = \left(1 - \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n b_{ij}\right) \det(A)$.

Exercice 16. (CCINP PSI 2023)

Soit E un espace vectoriel de dimension finie n et $f \in \mathcal{L}(E)$ tel que la matrice A dans une base soit indépendante de cette base.

1. Montrer que : $\forall P \in GL_n(\mathbb{K}), AP = PA$.
2. Soit $B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.
 - (a) Montrer qu'il existe $\lambda \in \mathbb{K}$ tel que $(B - \lambda I_n) \in GL_n(\mathbb{K})$. *utiliser que* $\det(B - \lambda I_n) \in \mathbb{K}_n[X]$.
 - (b) En déduire que $AB = BA$.
3. Montrer que f est une homothétie.

Exercice 17. Montrer que l'application $T : f \mapsto T(f)$ définie par

$$\forall x \in \mathbb{R}, T(f)(x) = \int_0^x f(t) dt$$

est une application linéaire de $\mathcal{C}^0(\mathbb{R})$ dans $\mathcal{C}^1(\mathbb{R})$, injective et non surjective.

Exercice 18. Notons $E = \mathbb{R}[X]$ et $P = X^2 + 3X + 1$.

1. Justifier que F l'ensemble des multiples de P est un sev de E .
2. On considère $f : E \rightarrow E$ qui à tout polynôme A associe son reste dans la division euclidienne par P .
 - (a) Rappeler le théorème de la division euclidienne dans E .
 - (b) Montrer que f est un endomorphisme de E .
 - (c) Déterminer Image et Noyau de f .

Exercice 19. Soit $A \in \mathcal{M}_{n+1}(\mathbb{R})$ tel que $a_{ij} = \binom{j-1}{i-1}$ si $i \leq j$ et 0 sinon.

1. Montrer que A est la matrice de $P \mapsto P(X+1)$.
2. Montrer que A est inversible et calculer son inverse.

Exercice 20. Soit φ un endomorphisme d'un \mathbb{K} -espace vectoriel E .

Démontrer

$$\ker \varphi = \ker \varphi^2 \iff \ker \varphi \cap \text{Im} \varphi = \{0\}$$

$$\text{Im} \varphi = \text{Im} \varphi^2 \iff \ker \varphi + \text{Im} \varphi = E$$

Exercice 21. Pour $n \in \mathbb{N}^*$, on note $D_n = \begin{vmatrix} 2 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & 3 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 1 \\ 1 & \cdots & 1 & n+1 \end{vmatrix}$.

1. Montrer que $D_{n+1} = n! + (n+1)D_n$.
2. En déduire une expression de D_n en fonction de $H_n = \sum_{k=1}^n \frac{1}{k}$ (on pourra étudier $\frac{D_n}{n!}$)

Exercice 22. Soit $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})^2$ telles que $AB = BA$ montrer que $\det(A^2 + B^2) \geq 0$.

Exercice 23. Soient $A \in \mathcal{M}_{2n}(\mathbb{R})$ antisymétrique et $J \in \mathcal{M}_{2n}$ matrice dont tous les coeffs sont égaux à 1. Etablir que $\forall x \in \mathbb{R}, \det(A + xJ) = \det A$.